

PDE

طب نوم ۱، ۱۲، ۹۵

معادله اصل بنیاد

$u(x, t)$  جغالی در زمان  $t$  در نقطه  $x$ .

$$u_t + (q(u))_x = 0$$

$$q(u) = u \cdot v$$

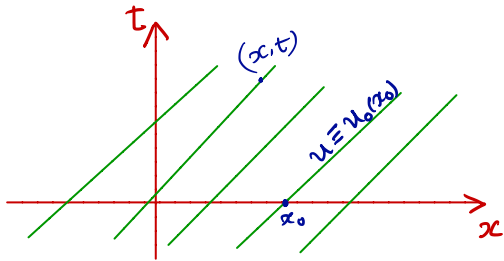
$$u_t + cu_x = 0 \quad v \equiv c$$

بفرض سرعت ثابت

جواب کلاسیک: تابع شیب پذیر که در رابط با  $u$  همبستگی کند.

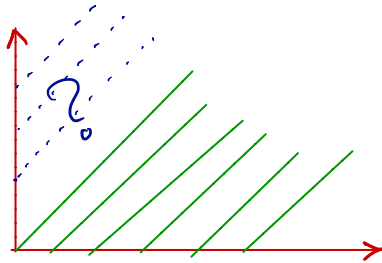
جواب ضعیف: تابع  $u$  شیب پذیر نیست و رابط اشتد لایه زیر برای هر  $[x_1, x_2]$  برقرار است:

$$\frac{d}{dt} \int_{x_1}^{x_2} u(x, t) dx + q(u(x_2, t)) - q(u(x_1, t)) = 0$$

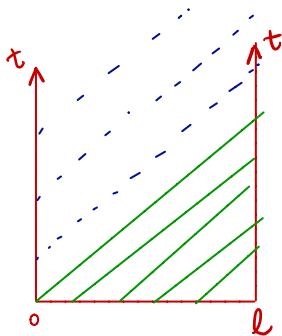


$$\frac{d}{dt} u(x+ct, t) = 0$$

$$u(x_0, 0) = u_0(x_0)$$

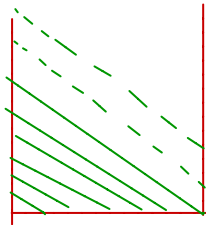


$$\rightarrow \underline{u(0, t) = h(t)}$$



$$0 \leq x \leq l$$

$$u(l, t) = ?$$



$$\left\{ \begin{array}{l} u_t + cu_x = f(x,t) \quad 0 < x < l, \quad t > 0 \\ u(x,0) = u_0(x) \\ u(0,t) = h_0(t) \quad \text{or} \quad u(l,t) = h_l(t) \end{array} \right.$$

وجود جواب ← ثبت.

کتابی جواب ← برای جواب‌های کلاسیک کتابی برقرار است. (فراشه پیدا کردن جواب)

بایداری جواب ← ؟

کتابی: اگر  $u_1$  و  $u_2$  دو جواب (ضعیف) از معادله بالا باشند،

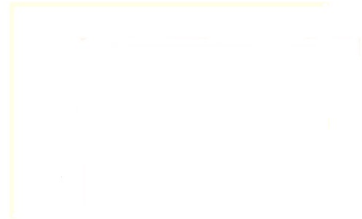
$$v = u_1 - u_2$$

$$\left\{ \begin{array}{l} v_t + cv_x = 0 \\ v(x,0) = 0 \\ v(0,t) = 0 \end{array} \right. \implies v \equiv 0$$

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \int_0^l (v(x,t))^2 dx &= \int_0^l 2 v v_t dx = \int_0^l 2 v (-c v_x) dx \\ &= -c \int_0^l \frac{\partial}{\partial x} (v^2) dx = -c [v^2(l,t) - \cancel{v^2(0,t)}] \\ &\leq 0 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \int_0^l (v(x,t))^2 dx \leq \int_0^l (v(x,0))^2 dx = 0$$

$$\Rightarrow v(x,t) \equiv 0$$



$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \int_0^l (u(x,t))^2 dx &= \int_0^l 2u u_t dx = \int_0^l 2u(f - cu_x) dx \\ &= \int_0^l -c(u^2)_x + 2uf dx \\ &\leq c(u(0,t))^2 + 2 \int_0^l uf dx \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \int_0^l (u(x,t))^2 dx - \int_0^l \cancel{(u(x,0))^2 dx} \leq c \int_0^t \cancel{(u(0,s))^2 ds} + 2 \int_0^t \int_0^l uf dx ds$$

$u_0(x)$        $h_0(s)$

$$\int_0^l (u(x,t))^2 dx \leq \int_0^l (u_0(x))^2 dx + c \int_0^t (h_0(s))^2 ds + 2 \int_0^t \int_0^l uf dx ds$$

$\uparrow$   
 $F(u_0, h_0)$

$$+ 2 \int_0^t \int_0^l uf dx ds$$

$$\leq \int_0^t \int_0^l [cu^2 + \frac{1}{c}f^2] dx ds$$

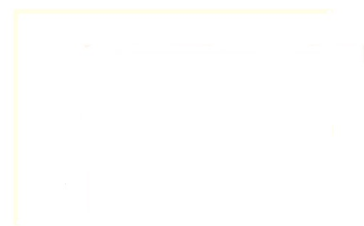
$$\int_0^T \int_0^l u^2 dx dt \leq T \int_0^l u_0^2 dx + cT \int_0^T h_0^2 dt \quad 0 \leq t \leq T$$

$$+ 2T \int_0^T \int_0^l \epsilon u^2 + \frac{1}{\epsilon} f^2 dx dt$$

$$(1 - 2T\epsilon) \int_0^T \int_0^l u^2 dx dt \leq T \left[ \int_0^l u_0^2 dx + c \int_0^T h_0^2 dt + \frac{2}{\epsilon} \int_0^T \int_0^l f^2 \right]$$

$$\epsilon = \frac{1}{4T} \Rightarrow \dots$$

↓  
نتیجہ



$$\int_{x_1}^{x_2} u(x, t_2) - u(x, t_1) dx = c \int_{t_1}^{t_2} u(x_1, t) - u(x_2, t) dt$$

جواب صحیح :

$$\int_0^l \chi_{[x_1, x_2]} \cdot u_t dx = c(u(x_1, t) - u(x_2, t)) = c \int_0^l -u_x \cdot \chi_{[x_1, x_2]} dx$$

$$\int_0^l \varphi(x) u_t dx = c \int_0^l -u_x \cdot \varphi(x) dx = c \int_0^l u \cdot \varphi_x dx$$

$$\varphi(x) = \sum_{i=1}^n a_i \chi_{[x_i, y_i]}$$

$\varphi \in C_0^\infty [0, l]$   
 $\text{Supp } \varphi \subseteq (0, l)$





$$u_t + cu_x = 0$$

جواب شفیت:

$$\int_{x_1}^{x_2} u(x, t_2) - u(x, t_1) dx = c \int_{t_1}^{t_2} u(x_1, t) - u(x_2, t) dt$$

$$\forall x_1, x_2, t_1, t_2$$

$$\int_0^l \chi_{[x_1, x_2]} \cdot [u(x, t_2) - u(x, t_1)] dx = \mu(x_1) - \mu(x_2)$$

$$\mu(x) = c \int_{t_1}^{t_2} u(x, t) dt$$

$$\varphi(x) = \sum_{i=1}^n a_i \chi_{[x_i, y_i]}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \int_0^l \varphi(x) [u(x, t_2) - u(x, t_1)] dx &= \sum_{i=1}^n a_i (\mu(x_i) - \mu(y_i)) \\ &= - \int_0^l \varphi(x) dx \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \forall \varphi \in C^1[0, l] \quad \int_0^l \varphi(x) [u(x, t_2) - u(x, t_1)] dx &= - \int_0^l \varphi(x) d\mu \\
 &= \int_0^l \mu \cdot d\varphi - \mu \varphi \Big|_0^l \\
 &= \int_0^l \mu(x) \varphi'(x) dx - \int_{t_1}^{t_2} c [u(l, t) \varphi(l) \\
 &\quad - u(0, t) \varphi(0)] dt
 \end{aligned}$$

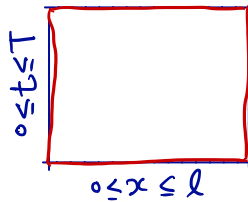
$$\mu(x) = \int_{t_1}^{t_2} c u(x, t) dt = \int_0^T c u(x, t) \chi_{[t_1, t_2]} dt$$

$$\begin{aligned}
 \forall \theta \in C^1_0[0, T] \quad \int_0^T \int_0^l \varphi(x) \theta'(t) u(x, t) dx dt \\
 = - \int_0^T \int_0^l c \varphi'(x) \theta(t) u(x, t) dx dt \\
 + b.c.
 \end{aligned}$$

$$\forall \varphi \in C^1[0, l], \theta \in C^1[0, T]$$

$$* \int_0^T \int_0^l \underbrace{[\varphi(x)\theta'(t) + c\varphi'(x)\theta(t)]}_{\partial_t \Phi + c \partial_x \Phi} u(x, t) dx dt = b.c.$$

$$\Phi(x, t) = \varphi(x)\theta(t)$$



انفرد سادہ  $u_t + cu_x = 0$  کے لیے  $\Phi(x, t)$  کی شکل  $\varphi(x)\theta(t)$  ہے۔

$$b.c. = \int_0^l u \Phi \Big|_{t=0}^T dx + c \int_0^T u \Phi \Big|_{x=0}^l dt$$

$\Phi = u$  مقدار مربع مقدار مربع مقدار مربع

$$\int_0^T \int_0^l \partial_t u \cdot u + c \partial_x u \cdot u \, dx dt = \text{b.c.}$$

$$\begin{aligned} &= \frac{1}{2} \int_0^T \int_0^l \partial_t (u^2) + c \partial_x (u^2) \, dx dt = \frac{1}{2} \int_0^l u^2 \Big|_{t=0}^T dx + \frac{c}{2} \int_0^T u^2 \Big|_{x=0}^l dt \\ &= \frac{1}{2} \text{b.c.} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \text{b.c.} = 0 &\Rightarrow \int_0^l u^2(x, T) dx = \int_0^l u^2(x, 0) dx + c \int_0^T u^2(0, t) - u^2(l, t) dt \\ &\leq \int_0^l (u_0(x))^2 dx + c \int_0^T (h_0(t))^2 dt \end{aligned}$$

زمانی که  $u$  هموار نباشد در (\*) به جای  $u$  تابع  $u_n$  وارد دهیم که ترتیب هموار تابع  $u$  باشد یعنی

$$\|u_n - u\|_{\infty} \rightarrow 0$$

و ممکن است مشتقات  $u_n$  بزرگ شوند.  $\| \nabla u_n \|_{\infty} \rightarrow \infty$

$$\int_0^T \int_0^1 \underbrace{[\varphi(x)\theta'(t) + c\varphi'(x)\theta(t)]}_{\partial_t \Phi + c \partial_x \Phi} u_n(x,t) dx dt = b.c. + \mathcal{O}(\|u - u_n\|_{\infty} \cdot \|\Phi\|_{\infty})$$

$$\text{نات و همبند} \leq \dots + \mathcal{O}(\|u - u_n\|_{\infty} \cdot \|u_n\|_{\infty})$$

PDE

طب سوم

۹۵، ۱۲، ۳

## عادله اصل بیا

$$u_t + (q(u))_x = 0$$

$$q(u) = v \cdot u$$

$$u=0 \text{ وقت } v(u) = v_m$$

← صدانه سرعت

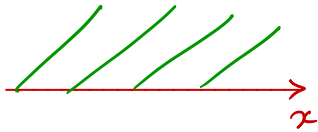
درست نه کرامیک :

$$v(u) = 0 \text{ وقت } u = u_m \text{ وقت کمال}$$

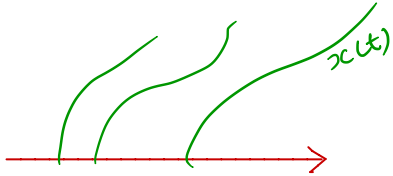
$$v(u) = \begin{cases} v_m \left(1 - \frac{u}{u_m}\right) & u \leq u_m \\ 0 & u > u_m \end{cases}$$

$$(q(u))_x = v(u) \cdot u_x - \frac{v_m}{u_m} \cdot u_x \cdot u$$

$$= \left[ v(u) - \frac{v_m}{u_m} \cdot u \right] u_x = v_m \left(1 - \frac{2u}{u_m}\right) u_x$$



$$\frac{d}{dt} u(\underbrace{x+ct}_{x(t)}, t) = 0$$



$$\frac{d}{dt} u(x(t), t) = 0$$

$$\rightarrow u_x \cdot \dot{x} + u_t = 0$$

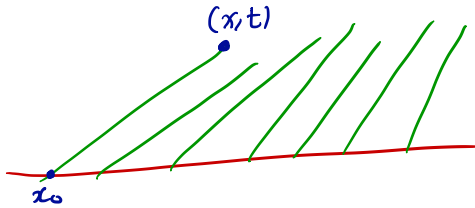
$$\text{بالمثل} \rightarrow u_t + q'(u) \cdot u_x = 0$$

$$\rightarrow \dot{x} = q'(u(x(t), t))$$

$$\text{في } t=0, u \rightarrow u(x(t), t) = u(x_0, 0) = u_0(x_0)$$



$$x'(t) = q'(u_0(x_0)) \Rightarrow x(t) = t q'(u_0(x_0)) + x_0$$



$$u(x(t), t) = u_0(x_0)$$

$$\Rightarrow u(\underbrace{t q'(u_0(x_0)) + x_0}_x, t) = u_0(x_0)$$

سؤال:  $(x, t)$  نقطه است به  $x_0$  را از  $(a, b)$  زیر پیدا کنیم.

$$f(x, t, x_0) = t q'(u_0(x_0)) + x_0 - x = 0$$

قضیه یابیم ← اگر  $f(a, b, c) \neq 0$  در آنجا در  $(a, b, c)$

$x_0$  را حسب  $f(x, t)$  پیدا کنیم.

$$f(a, 0, a) = 0$$

نمبر قبضه تابع ضمنه در محاسبه  $(x_0, 0, x_0)$  هرگز آن  $x_0$  برابر  $(x, t)$  نیست. یعنی

معادله

PDE

جاء في

٩٥، ١٢، ٨

$$u_t + (q(u))_x = 0$$

مدل ترانک :

$$q(u) = v(x,t) \cdot u(x,t)$$

$$v(u) = \begin{cases} v_m \left(1 - \frac{u}{u_m}\right) \\ 0 \end{cases}$$

$$0 < u < u_m$$

در فرانت

$$u_t + \underbrace{v_m \left(1 - \frac{2u}{u_m}\right)}_{q'(u)} u_x = 0$$

روشن می کند

$$\frac{d}{dt} u(x(t), t) = 0$$

↑

$$\frac{dx}{dt}$$

$$= q'(u_0(x_0)) \Rightarrow$$

$$u(x,t) = u_0(x - t q'(u_0(x_0)))$$

$$x(0) = x_0$$

جواب اول: چه چیزی  $x_0$  را راجب  $(x, t)$  محاسبه کنیم؟

$$f(x, t, x_0) = x_0 + t q'(u_0(x_0)) - x = 0$$

بنا بر قضیه تابع ضمنی مادی که  $f_{x_0} \neq 0$  در آن  $x_0$  را راجب  $(x, t)$  نوشت.

(به شرط آنکه  $f$  یک تابع  $C^1$  باشد.)  $\leftarrow$  لازم است  $q \in C^2$  و  $u_0 \in C^1$ .

باین شرط همواره  $f_{x_0}(x_0, 0, x_0) \neq 0$  درست است و در نتیجه وجود جواب به طور محلی

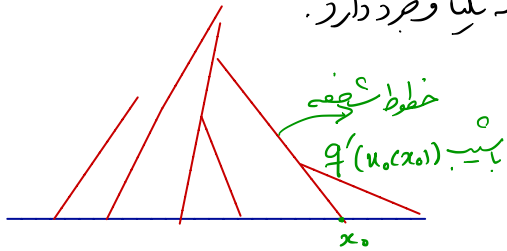
در  $t=0$  اثبات می شود. برای  $t$  دلخواه

$$f_{x_0}(x, t, x_0) = 1 + t q''(u_0(x_0)) \cdot u_0'(x_0)$$

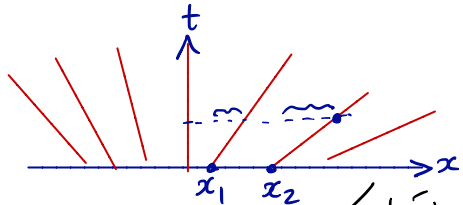
اگر  $q''(u_0(x_0)) u_0'(x_0) < 0$  آنگاه برای هر  $t$  مثبت یا منفی

و جواب صادر در  $t < 0$  قابل توقف است.

نتیجه: در معادله ترائیک اگر  $u_0$  نزولی باشد، آنگاه جواب معادله یکبار و صرد دارد.



جایگزین دوم: خطوط شیب منفی هرگز را قطع نمی‌کنند.



$$\frac{x - x_0}{q'(u_0(x_0))} = t$$

اگر  $q'(u_0(x_0))$  صعودی باشد آنگاه هرگز خطوط شیب منفی را قطع نمی‌کنند.

$$(q'(u_0(x_0)))' \geq 0 \quad \text{همان شرط قبلی}$$

نتیجه: جواب فوق‌نشانده این است که جهت نقطه  $x_0$  با سرعت  $q'(u_0(x_0))$

در حال حرکت است. اینگونه جواب را موج رونده travelling wave گویند.

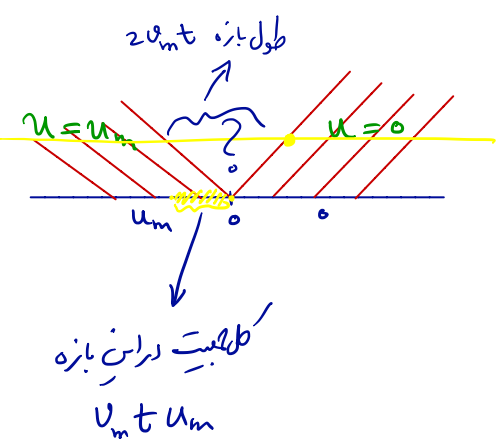
جایس سوم: ممکن است همگی شرفه کل فضا پر کنند.

سوال: مدل جراف فونز

$$u_0(x) = \begin{cases} u_m & x < 0 \\ 0 & x > 0 \end{cases}$$

$$q'(u) = v_m \left(1 - \frac{2u}{u_m}\right)$$

$$q'(u_0(x_0)) = \begin{cases} -v_m & x_0 < 0 \\ v_m & x_0 > 0 \end{cases}$$

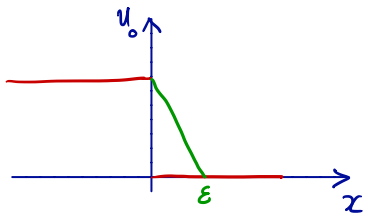


از کار باید به جهت در ناصبه ناشخص به طور کنوا افت توزیع شود

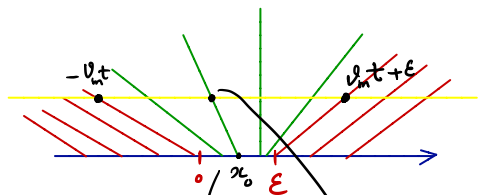
باب ۱

$$\frac{u_m}{2} = \frac{u_m t u_m}{2 u_m t}$$

این جواب حقیقی نیست!



$$u_0^\epsilon(x) = \begin{cases} u_m & x < 0 \\ u_m(1 - \frac{x}{\epsilon}) & 0 < x < \epsilon \\ 0 & x > \epsilon \end{cases}$$



$$u(x,t) = \begin{cases} 0 & x \geq U_m t + \epsilon \\ u_0^\epsilon(x_0) & -U_m t < x < U_m t + \epsilon \\ u_m & x \leq -U_m t \end{cases}$$

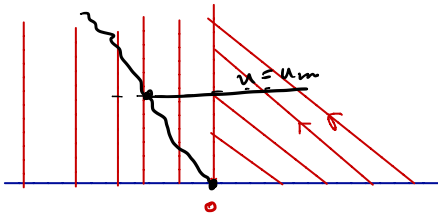
$q(u_0^\epsilon(x_0))$   $\frac{d}{dt}$

$$x = x_0 + t U_m (1 - 2(1 - \frac{x}{\epsilon}))$$

$$u(x,t) = \begin{cases} 0 & x \geq U_m t \\ \frac{u_m}{2} (1 - \frac{x}{U_m t}) & |x| < U_m t \\ u_m & x \leq -U_m t \end{cases}$$

:  $\epsilon \rightarrow 0$  (الحد)

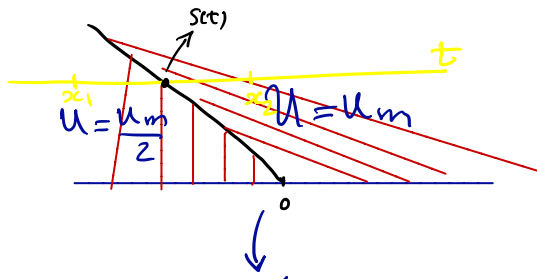




مثال: راهنمایان

$$u_0(x) = \begin{cases} u_m & x > 0 \\ \frac{u_m}{2} & x < 0 \end{cases}$$

$$q'(u_0(x)) = \begin{cases} -u_m & x > 0 \\ 0 & x < 0 \end{cases}$$



و در  $x = S(t)$

$$x_1 < S(t) < x_2$$

" بدیده موج شوک "

Shock wave

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \int_{x_1}^{x_2} u(x,t) dx &= q(u(x_1,t)) - q(u(x_2,t)) \\ &= v\left(\frac{u_m}{2}\right) \frac{u_m}{2} - v(u_m) u_m = \frac{u_m u_m}{4} \end{aligned}$$

$$\frac{d}{dt} \left[ \int_{x_1}^{s(t)} u(x,t) dx + \int_{s(t)}^{x_2} u(x,t) dx \right] = \dot{s}(t) \cdot u(s(t)^-, t) + \int_{x_1}^{s(t)} u_t dx$$

$$- \dot{s}(t) u(s(t)^+, t) + \int_{s(t)}^{x_2} u_t dx$$

$$= \dot{s}(t) \left[ \frac{u_m}{2} - u_m \right]$$

$$\Rightarrow \dot{s}(t) = -\frac{V_m}{2}, \quad s(0) = 0$$

$$\Rightarrow s(t) = -\frac{V_m t}{2}$$

$$\Rightarrow u(x,t) = \begin{cases} \frac{u_m}{2} & x < -\frac{V_m t}{2} \\ u_m & x > -\frac{V_m t}{2} \end{cases}$$

نکته: در حالت کلی اگر مدبره شود انسان بقیه و  $x = S(t)$  نمیشود با شرایط

$$\dot{S}(t) = \frac{[q(u)]^+}{[u]^-}$$

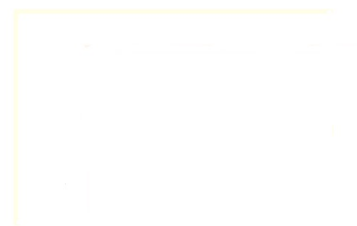
همیشه در نقطه ای که

زیر برقرار است

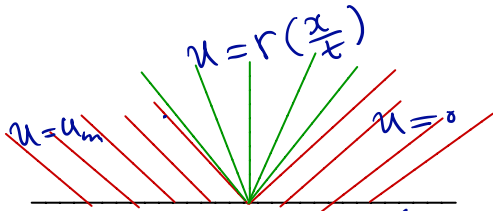
همیشه در نقطه ای که

Rankine-Hugoniot به

Rankine-Hugoniot به



مکمل :



توابع  $r$  را مثال بزنید که تابع فوق صواب یعنی معادله رانگنر باشد.

$$\begin{cases} r(-u_m) = u_m \\ r(u_m) = 0 \end{cases}$$

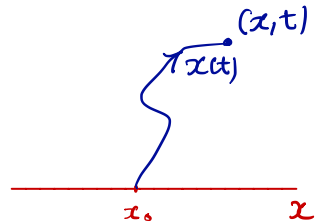


PDE

طب نسيم  
٩٥، ١٢، ١.

روش جبری

$$\begin{cases} u_t + (q(u))_x = 0 \\ u(x, 0) = u_0(x) \end{cases}$$



$$\frac{d}{dt} u(x(t), t) = 0 \Rightarrow \dot{x} = ?$$

$$u(x, t) = u_0(x - \underbrace{q'(u_0(x_0))}_u t)$$

$$G(t, x, u) = u - u_0(x - q'(u)t) = 0$$

فصل تابع ضمنی: اگر  $G_u \neq 0$  ←  $u$  حسب  $x(t)$  حساب

$$G_u = 1 + t u_0'(x - q'(u)t) \cdot q''(u) \quad (*)$$

قضیه: اگر  $q \in C^2$  و  $u_0 \in C^1$  و  $u_0' \cdot q'' \geq 0$  آنگاه معادله اصلی با جواب یکتایی  
 $u(x,t)$  دارد که در  $\mathbb{R} \times \mathbb{R}^+$  تعریف شده و  $C^1$  است.

نکته: از روابط (X) نتیجه می‌شود که در همسایگی  $t=0$  جواب به همرفت یکتا تعریف می‌شود.

(زیرا برای  $t \neq 0$  همواره داریم  $G_u = 1 \neq 0$ ) در حالت کلی برای  $0 < t < t_m$

جواب تعریف می‌شود که

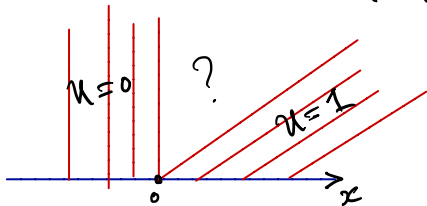
$$t_m = \frac{-1}{\min_{x_0} (u_0'(x_0) \cdot q''(u_0(x_0)))}$$

و برای  $t > t_m$  دیگر شوک اتفاق می‌افتد.

مثال: معادله موج:  $u_t + uu_x = 0 \leftarrow q(u) = \frac{u^2}{2}$

فرض کنیم  $x = x_0 + t u_0(x_0)$

$u(x_0 + t u_0, t) = u_0(x_0)$



$$u_0(x_0) = \begin{cases} 0 & x < 0 \\ 1 & x > 0 \end{cases}$$

$$u(x,t) = \begin{cases} 0 & x < 0 \\ 1 & x > t \\ r\left(\frac{x}{t}\right) & 0 < x < t \end{cases}$$

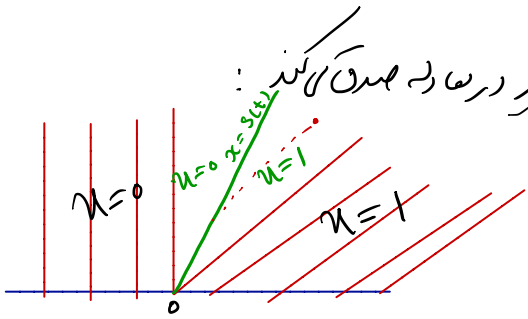
$r(0) = 0, r(1) = 1$

$u_t = -\frac{x}{t^2} r', u_x = \frac{1}{t} r' \Rightarrow -\frac{x r'}{t^2} + \frac{r r'}{t} = 0$

$r'(r - \frac{x}{t}) = 0 \Rightarrow r = \frac{x}{t}$



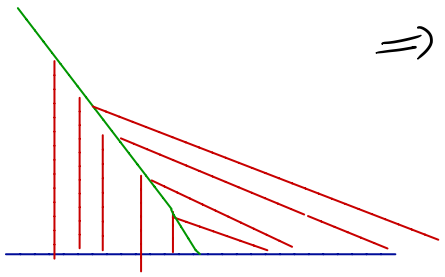
جواب این سئواله یکسانست. به عنوان مثال تابع زیر نیز در مورد همین کاربرد کند:



$$\dot{s} = \frac{[q(u)]^+}{[u]^+} = \frac{1/2}{1}$$

$$\Rightarrow s(t) = t/2$$

$$\Rightarrow u(x,t) = \begin{cases} 1 & x > t/2 \\ 0 & x < t/2 \end{cases}$$



شرط استوایی: اگر  $x = s(t)$  هم متحرک باشد (به این معنا که

$$q'(u_+) < \dot{s} < q'(u_-)$$

جواب  $u(x,t)$  در این نطقه همیشه سرد است نگاه

$$f'(u^+) < \frac{f(u^+) - f(u^-)}{u^+ - u^-} < f'(u^-)$$

$\downarrow$   
 $f'(\theta)$

اگر  $f'$  صعودی باشد، و  $u^+ < u^-$  آنگاه شکل آنتروپی برقرار است  
 $f$  محدب

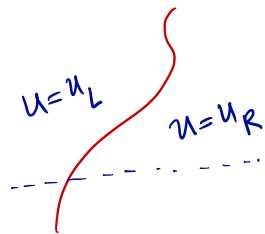
اگر  $f$  مقعر باشد و  $u^- < u^+$

قضیه: اگر  $f \in C^2$  محدب یا مقعر باشد و  $u$  کران دار آنگاه

معادله اصل بنا به جواب آنتروپی کلیتاً دارد.

نکته: بدیهه شود از زاویه دید روشن (Viscosity) لزجی

$$u_t + (q(u))_x = \varepsilon u_{xx}$$



پس جواب این معادله همواره هست  
 $u^\varepsilon(x,t) \rightarrow u(x,t)$

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} u^\varepsilon(x,t) = u_L, \quad \lim_{x \rightarrow \infty} u^\varepsilon(x,t) = u_R$$

از طرفی فرض کنیم جواب معادله به صورت  $u^\varepsilon(x,t) = U(x - vt)$  یعنی یک موج رونده

$$\partial_t u^\varepsilon = -v U',$$

$$\partial_{xx} u^\varepsilon = U'' \Rightarrow (-v U' + q'(U) \cdot U') = \varepsilon U''$$

باید

$$x - vt = \xi \Rightarrow \underbrace{-vU(\xi) + q(U) = \varepsilon U'(\xi) + A}$$

$$U(+\infty) = u_R, \quad U(-\infty) = u_L$$

$$u_L, u_R, v, U, A : \text{const}$$

$$\left. \begin{array}{l} \xi \rightarrow +\infty : -v u_R + q(u_R) = A \\ \xi \rightarrow -\infty : -v u_L + q(u_L) = A \end{array} \right\} \Rightarrow \boxed{v = \frac{q(u_R) - q(u_L)}{u_R - u_L}}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} U' = F(U) \\ \lim_{\xi \rightarrow +\infty} U(\xi) = U_+ \end{array} \right. \Rightarrow F(U_+) = 0 \quad \text{if}$$

$$v = \frac{1}{2} \quad \leftarrow \quad u_L = 1, \quad u_R = 0 \quad \therefore \underline{d\xi}$$

$$A = q(u_R) - v u_R = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} = 0$$

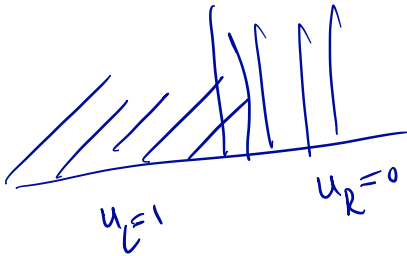
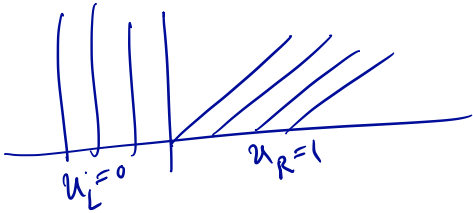
$$\varepsilon U'(\xi) = q(U) - \frac{1}{2} U = \frac{1}{2} (U^2 - U)$$

$$\Rightarrow \frac{2\varepsilon dU}{U^2 - U} = d\xi, \quad \begin{array}{l} U(+\infty) = 0 \\ U(-\infty) = 1 \end{array}$$

$$\Rightarrow \boxed{U(\xi) = \frac{1}{1 + \exp(\xi/2\varepsilon)}}$$

$$u^\varepsilon(x, t) = U(x - vt) = \frac{1}{1 + \exp\left(\frac{x - \frac{1}{2}t}{2\varepsilon}\right)}$$

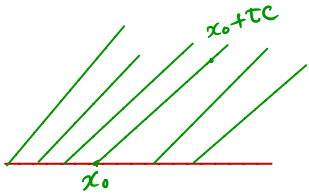
$$u^E(x,t) \rightarrow u^O(x,t) = \begin{cases} 0 & x > t/2 \\ 1 & x < t/2 \end{cases}$$



PDE

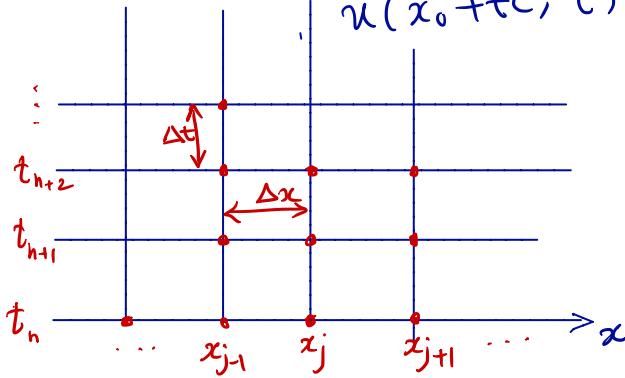
حجرتين 12, 11, 10

روشهای عددی حل معادله اول بیا



$$\begin{cases} u_t + cu_x = 0 \\ u(x, 0) = \sin x \end{cases} \quad 0 < x < \pi$$

$$u(x_0 + ct, t) = \sin x_0 \Rightarrow u(x, t) = \sin(x - ct)$$



$$t_n = n \Delta t$$

$$x_j = j \Delta x \quad 1 \leq j \leq M$$

$$U(j, n) = u(j \Delta x, n \Delta t)$$

$$U(j, 0) = \sin(j \Delta x)$$



$$u_t(j\Delta x, n\Delta t) \approx \frac{U(j, n+1) - U(j, n)}{\Delta t}$$

$$u_x(j\Delta x, n\Delta t) \approx \begin{array}{l} \nearrow \frac{U(j+1, n) - U(j, n)}{\Delta x} \\ \searrow \frac{U(j, n) - U(j-1, n)}{\Delta x} \\ \searrow \frac{U(j+1, n) - U(j-1, n)}{2\Delta x} \end{array}$$

Forward Scheme

Backward Scheme

Central Scheme

$$\begin{cases} U(j, n+1) = U(j, n) - \left(\frac{\Delta t}{\Delta x}\right) \times c \times [U(j+1, n) - U(j, n)] \\ U(j, 0) = S_h(j\Delta x) \end{cases}$$

$$\Delta x = \frac{\pi}{M}$$

$$\lambda = \frac{\Delta t}{\Delta x} \leq \frac{1}{c}$$

$$E^n = \frac{1}{2} \Delta x \sum_{j=1}^M (U_{(j,n)})^2 \approx \frac{1}{2} \int_0^\pi (u(x,t))^2 dx$$

Central

$$\begin{aligned} (E^{n+1} - E^n) &= \frac{\Delta x}{2} \sum_j (U_{(j,n+1)})^2 - (U_{(j,n)})^2 \\ &= \frac{\Delta x}{2} \sum_j (U_j^{n+1} - U_j^n) (U_j^{n+1} + U_j^n) \\ &= \frac{-c\Delta x}{4} \sum_j \underbrace{(U_{j+1}^n - U_{j-1}^n)}_{\text{red}} \underbrace{(2U_j^n)}_{\text{red}} - \frac{c\lambda}{2} (U_{j+1}^n - U_{j-1}^n) \end{aligned}$$

$$\sum_{j=1}^M U_{j+1}^n U_j^n = \sum_{j=1}^M U_{j-1}^n U_j^n$$

$$E^{n+1} - E^n = \frac{(c\lambda)^2 \Delta x}{8} \sum_j \underbrace{(U_{j+1}^n - U_{j-1}^n)^2}_{(H_j^n)^2}$$

$$\Rightarrow E^{n+1} \geq E^n$$

$$H_j^n = U_{j+1}^n - U_{j-1}^n, \quad U_j^{n+1} = U_j^n - \frac{c\lambda}{2} (U_{j+1}^n - U_{j-1}^n)$$

$$\Rightarrow H_j^{n+1} = H_j^n - \frac{c\lambda}{2} (H_{j+1}^n - H_{j-1}^n)$$

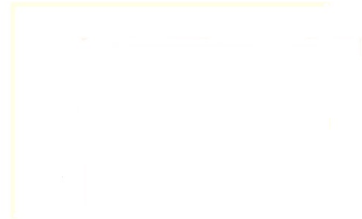
$$\Rightarrow \sum_j (H_j^n)^2 \geq \sum_j (H_j^{n+1})^2 \geq \sum_j (H_j^0)^2$$

$$\Rightarrow E^{n+1} - E^n \geq \frac{(c\lambda)^2 \Delta x}{8} \sum_j (H_j^0)^2$$

$$E^n \geq E^0 + n \frac{(c\lambda)^2 \Delta x}{8} \sum (U_{j+1}^0 - U_{j-1}^0)^2$$

اگر شرط اولیہ  $u(x,0)$  تابع ثابت نہ ہو،  $E^n \rightarrow \infty$

درجہ اولیہ طبع کر کے بلکہ کسی عددی جواب حاصل نہ کیا جائے اور اس



backward ← خلاصه:  $c > 0$  وقت  
 Forward ←  $c < 0$  وقت

$$\underbrace{\frac{U_j^{n+1} - U_j^n}{\Delta t}}_{u_t} + c \underbrace{\frac{U_{j+1}^n - U_{j-1}^n}{2\Delta x}}_{cu_x} = \underbrace{\frac{|c|}{2\Delta x} (U_{j+1}^n - 2U_j^n + U_{j-1}^n)}_{\frac{|c|\Delta x}{2} u_{xx}} = \varepsilon u_{xx}$$

upwind scheme



PDE

۹۵, ۱۲, ۱۷ جلد نمبر

قصه: طرح upward با بزرگتر از  $|\lambda c| \leq 1$ .

$$U_j^{n+1} = U_j^n - \lambda c (U_j^n - U_{j-1}^n) \quad \text{اثبات - فرض کن } c > 0$$

$$E^n = \frac{\Delta x}{2} \sum_j (U_j^n)^2$$

$$E^{n+1} = \frac{\Delta x}{2} \sum_j (U_j^{n+1})^2 = \frac{\Delta x}{2} \sum_j (U_j^n)^2 + (\lambda c)^2 (U_j^n - U_{j-1}^n)^2 - 2\lambda c U_j^n (U_j^n - U_{j-1}^n)$$

$$= (1 - 2\lambda c) E^n + \frac{\Delta x}{2} \sum_j (\lambda c)^2 (U_j^n - U_{j-1}^n)^2 + \underbrace{2\lambda c U_j^n U_{j-1}^n}$$

$$- \lambda c [(U_j^n - U_{j-1}^n)^2 - (U_j^n)^2 - (U_{j-1}^n)^2]$$

$$= E^n + \frac{\Delta x}{2} (\lambda c) (\lambda c - 1) \sum_j (U_j^n - U_{j-1}^n)^2$$

$$\lambda c \leq 1 \Rightarrow 0 \leq E^{n+1} \leq E^n \Rightarrow \text{سلسلة تناهضية } \{E^n\}$$

$$\lambda c > 1 \Rightarrow E^{n+1} \geq E^n + n \frac{\Delta x}{2} (\lambda c) (\lambda c - 1) \sum_j (U_j^0 - U_{j-1}^0)^2$$



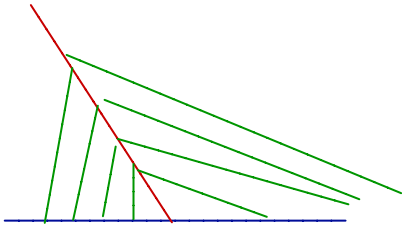
روش عددی معادله غیر خطی:

$$u_t + (f(u))_x = 0$$

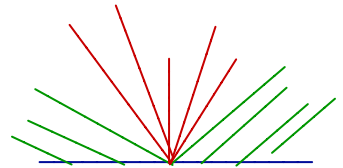
$$u(x,0) = \begin{cases} u_+ & x > 0 \\ u_- & x < 0 \end{cases}$$

$$u(x,t) = \begin{cases} u_+ & x/t > \sigma \\ u_- & x/t < \sigma \end{cases}$$

صورت اول:  $u_+ < u_-$



$$\sigma = \frac{f(u_+) - f(u_-)}{u_+ - u_-}$$



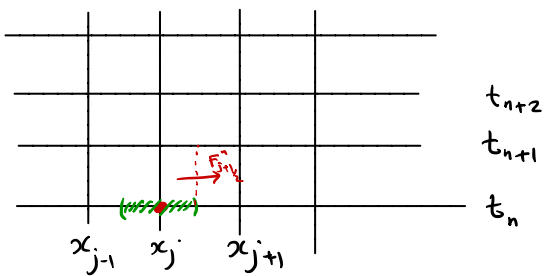
$$u(x,t) = \begin{cases} u_- & x/t < f'(u_-) & u_+ > u_- \\ r(x/t) & f'(u_-) < x/t < f'(u_+) \\ u_+ & x/t > f'(u_+) \end{cases}$$

صورت دوم

$r = (f')^{-1}$



# finite Volume



$$U_j^n \approx \frac{1}{\Delta x} \int_{x_j - \Delta x/2}^{x_j + \Delta x/2} u(x, t^n) dx$$

$$\int_{t_n}^{t_{n+1}} \int_{x_j - \Delta x/2}^{x_j + \Delta x/2} [u_t + (f(u))_x] dx dt = 0$$

$$\int_{x_j - \Delta x/2}^{x_j + \Delta x/2} u(x, t_{n+1}) - u(x, t_n) dx = - \int_{t_n}^{t_{n+1}} f(u(x_{j+1/2}, t)) - f(u(x_{j-1/2}, t)) dt$$

$$U_j^{n+1} = U_j^n - \frac{\Delta t}{\Delta x} [F_{j+1/2}^n - F_{j-1/2}^n]$$

$$F_{j+1/2}^n := \frac{1}{\Delta t} \int_{t_n}^{t_{n+1}} f(u(x_{j+1/2}, t)) dt$$

برای محاسبه اشتدال بالا سال زیر را حل می‌کنیم:

$$\begin{cases} v_t + (f(v))_x = 0 \\ v(x, t_n) = \begin{cases} u_j^n & x < x_{j+1/2} \\ u_{j+1}^n & x > x_{j+1/2} \end{cases} \end{cases}$$

(Godunov method)

یافته: حل عددی سال (2.75) و (2.76) کتاب

PDE

$q_x, r_x, r_y$   $\bar{m} \rightarrow$

$$u_t - D\Delta u = f$$

معادله گرما

$$\Delta u = (\partial_1^2 + \dots + \partial_n^2) u$$

$$u_t - \text{div}(D\nabla u) = f$$

$\cdot$   $n \times n$  ماتریس  $D(x, t)$

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega} u(x, t) dx = \int_{\Omega} f(x, t) dx$$

ف  
جواب گرما

$$- \int_{\partial\Omega} q \cdot \vec{n} d\sigma$$

$\vec{n}$  بردار عمود بر مرزها

عمود متلاصق سطح

$$\int_{\Omega} (u_t - f + \operatorname{div} q) dx = 0$$

$$\boxed{u_t + \operatorname{div} q = f}$$

اگر  $\Omega$  باز درخواهد بود  $\leftarrow$

Fourier law / Fick law

حقیقی از انتقال گرایی به سمت نظام کم جریب حرکت دارند.

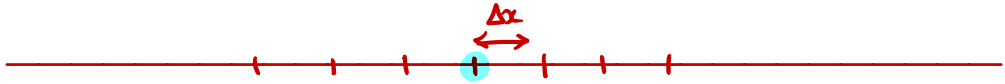
$$q \sim -\nabla u$$

$$q = -D \nabla u$$

$$\Rightarrow u_t - \operatorname{div} (D \nabla u) = f$$

$$u_t - d u_{xx} = 0 \quad \text{سادگی یک بعدی}$$

$$u(x_0, t_0 + \Delta t) = \frac{1}{2} u(x_0 - \Delta x, t_0) + \frac{1}{2} u(x_0 + \Delta x, t_0)$$



$$u(x_0, t_0 + \Delta t) - u(x_0, t_0) = \Delta t \cdot u_t(x_0, t_0) + O(\Delta t^2)$$

$$\frac{u(x_0 + \Delta x, t_0) + u(x_0 - \Delta x, t_0) - 2u(x_0, t_0)}{2(\Delta x)^2} \approx u_{xx}(x_0, t_0)$$

$$\Rightarrow \Delta t \cdot u_t = (\Delta x)^2 \cdot u_{xx}$$

$$\Rightarrow u_t = D u_{xx} \quad \left) \quad D = \frac{(\Delta x)^2}{\Delta t}$$

تمرین: فرض کنید با اصل  $p$  برابر است و  $1-p$  ا ب پ و ل ت کند. معادله (نوارسن) ماکم بر خطی است  
 ذرات را پیدا کنید.

$$\begin{cases} u_t - d u_{xx} = f \\ u(x, 0) = g(x) \end{cases}$$



$$\begin{cases} u(0, t) = h_1(t) \\ u(L, t) = h_2(t) \end{cases}$$

شرط مرزی در نقطه :

$$\begin{cases} -u_x(0, t) = h_1(t) \\ u_x(L, t) = h_2(t) \end{cases}$$

شرط مرزی نوسان



اگر  $h_1(t) = 0$  آنگاه نامیه در نقطه  $\alpha = 0$  عایق است.

شرط نوزی روسن:  $u_x(0,t) + \alpha u(0,t) = h_1(t)$

تجزیه: فرض کنید یک میله به طول  $(a, b)$  داریم که در دو سر آن عایق رسان است و طول میله در حال انقباض است. نشان دهنده دما  $(a, b)$  به بازنه  $(a_0)$  تصویر شود و شرط نوزی روسن

$u_t = u_{xx} \quad a(t) < x < b$  بدست می آید.

$a = v \Rightarrow a(t) = a_0 + vt$



$$D \nabla u \cdot \vec{n} = h(x, t)$$

در ابعاد بالاتر شرط نوسان (عایق)

$$\left\{ \begin{array}{l} u_t = u_{xx} \quad 0 \leq x \leq L \quad \text{مشکله ساده} \\ u(x, 0) = g(x) \\ u(0, t) = u_0, \quad u(L, t) = u_L \end{array} \right.$$

$$v = u_0 + \frac{x}{L} \cdot (u_L - u_0) \Rightarrow v_t = v_{xx} = 0$$

$$\Rightarrow w := u - v \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} w_t = w_{xx} \\ w(x, 0) = g(x) - v(x) = h(x) \\ w(0, t) = w(L, t) = 0 \end{array} \right.$$

$$w_t = 0 \Rightarrow w_{xx} = 0 \Rightarrow w(x, t) = Ax + B \quad \text{ب.ت. س.ل.ز.ن.}$$

$$\Rightarrow w = 0$$

تبدیل: برای که تغییرات آن نسبت به زمان صاف باشد،  $u_t = 0$  ←

$$u(x,t) = u_0 + \frac{x}{L} (u_L - u_0)$$

جوابها به صورت

$$w(x,t) = W(x)T(t)$$
$$w_t = w_{xx} \Rightarrow \begin{cases} \dot{T} \cdot W = W'' \cdot T \\ W(0) = W(L) = 0 \end{cases} \Rightarrow \frac{W(x)}{W''(x)} = \frac{T(t)}{\dot{T}(t)} = \lambda^{-1}$$

↓  
تبدیل

$$T(t) = e^{\lambda t} T(0)$$

$$W'' = \lambda W$$

تبدیل:  $-\mu^2 = \lambda < 0$

$$W(x) = A \sin \mu x + B \cos \mu x$$

$$W(0) = W(L) = 0 \Rightarrow B = 0, \sin \mu L = 0$$

$$\mu L = n\pi \Rightarrow \lambda = -\left(\frac{n\pi}{L}\right)^2$$

$$W_n(x) = \sin \frac{n\pi x}{L}$$

$$A=B=0 \leftarrow W(x) = Ax+B \leftarrow \lambda=0 : \underline{\text{حالت 0}}$$

$$W(x) = c_1 \sinh(\mu x) + c_2 \cosh(\mu x) \leftarrow \mu^2 = \lambda > 0 : \underline{\text{حالت 0}}$$

$$W(0)=0 \Rightarrow c_2=0$$

$$W(L)=0 \Rightarrow c_1 \sinh(\mu L) = 0 \Rightarrow c_1=0$$

جمع بندی: هم جوابی که معادله

$$w(x,t) = W(x)T(t) \quad \text{که به صورت} \quad \left\{ \begin{array}{l} w_t = w_{xx} \\ w(0,t) = w(L,t) = 0 \end{array} \right.$$

همه عبارتند از

$$w_n(x,t) = c_n \cdot e^{-\left(\frac{n\pi}{L}\right)^2 t} \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right)$$

$c_n \in \mathbb{R}$   
 $n=1, 2, 3, \dots$

نکته مهم: فقط بدون معادله و شرایط مرزی نمی‌توانیم جمع تعداد متناهی را بیابیم.  
در معادله صدق می‌کند.

$$w(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} c_n e^{-\left(\frac{n\pi}{L}\right)^2 t} \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right)$$

$$w(x,0) = \sum_{n=1}^{\infty} c_n \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right) \stackrel{?}{=} h(x)$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} f_n(x) = f(x)$$

$$f(x) = \lim_{N \rightarrow \infty} \left( \sum_{n=1}^N f_n(x) \right)$$

$$\int_a^b f(x) dx \stackrel{?}{=} \sum_{n=1}^{\infty} \int_a^b f_n(x) dx$$

کھرا اور کنڈرلٹ سررا

آرزون M- و ارا سررا

$$|f_n(x)| \leq M_n, \quad \sum M_n < \infty \Rightarrow \text{کھرا اور کنڈرلٹ سررا} \sum f_n$$

$$f'(x) \stackrel{?}{=} \sum_{n=1}^{\infty} f_n'(x)$$

؟  $w(x,0) = h(x)$  چائن اول: (سری فوری) تساوی

$$w_t \stackrel{?}{=} \sum_{n=1}^{\infty} \partial_t w_n$$

چائن دوم:

$$w_{xx} \stackrel{?}{=} \sum_{n=1}^{\infty} \partial_{xx} w_n$$

؟  $w(0,t) = w(L,t) = 0$  چائن سوم: شرایط مرزی

لازم است که  $w_n$

$$w(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} w_n(x,t)$$

نقطه به نقطه برابر باشد.

PDE

99,1,12 - primo



سری فورييه:

$f(x)$  تابع با دوره تناوب  $2T = \frac{2\pi}{\omega}$  متوان آن سری فورييه را به روش زیر نوشت:

$$f(x) \sim \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos(n\omega x) + b_n \sin(n\omega x)$$

با فرض تساوی در دو طرف

$$\int_{-T}^T f(x) \cos(m\omega x) dx = \frac{a_0}{2} \int_{-T}^T \cos(m\omega x) dx +$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} \int_{-T}^T a_n \cos(n\omega x) \cos(m\omega x) dx$$

$$+ \int_{-T}^T b_n \sin(n\omega x) \cos(m\omega x) dx$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n}{2} \delta_{mn} \times 2T = T a_m$$

روابط اربل- فوریه

$$a_n = \frac{1}{T} \int_{-T}^T f(x) \cos(n\omega x) dx$$

$$b_n = \frac{1}{T} \int_{-T}^T f(x) \sin(n\omega x) dx$$

زیر  $f \Rightarrow b_n = 0 \Rightarrow f(x) \sim \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos(n\omega x)$   
← سری فوریه کسینوس

$$\begin{aligned} a_n &= \frac{1}{T} \int_{-T}^T f(x) \cos(n\omega x) dx \\ &= \frac{2}{T} \int_0^T f(x) \cos(n\omega x) dx \end{aligned}$$

اگر  $f$  تابعی باشد که در بازه  $[0, T]$  تعریف شده است هر دو آن را با یک سری کسینوسی

نمایش داد که ضرایب آن از روابط قبل محاسبه می‌شوند.

$$f(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos(n\omega x)$$

↓  
شرایطی را بعداً فراهم کنیم

$$f(x) = \sum_{n=1}^{\infty} b_n \sin(n\omega x) \quad \text{همین به همان ترتیب}$$

$$b_n = \frac{2}{T} \int_0^T f(x) \sin(n\omega x) dx$$

در سری فوريه ما می بینیم

$$\begin{cases} \sin(n\omega x) = \frac{e^{in\omega x} - e^{-in\omega x}}{2i} \\ \cos(n\omega x) = \frac{e^{in\omega x} + e^{-in\omega x}}{2} \end{cases}$$

تذکره:

$$f(x) \sim \sum_{n=-\infty}^{+\infty} c_n \underbrace{e^{in\omega x}}_{e_n(x)}$$

$$c_n = \frac{1}{2T} \int_{-T}^T f(x) \underbrace{e^{-in\omega x}}_{\overline{e_n(x)}} dx = \frac{\langle f, e_n \rangle}{\|e_n\|^2}$$



تذکره: (تعمیم سری فوريه) اگر  $\{e_n\}_{n \in \mathbb{I}}$  یک پایه <sup>متعامد</sup> برای فضای  $L^2[0, T]$  باشد

$$f(x) = \sum_{n \in \mathbb{I}} \frac{\langle f, e_n \rangle}{\|e_n\|^2} \cdot e_n$$

این رابطه همان سری فوريه کسینوس است و  $e_n = \cos n\omega x$

و سری فوريه سینوس است و  $e_n = \sin(n\omega x)$

سری فوريه برای فضای  $L^2[-T, T]$  است و  $e_n = e^{in\omega x}$

$$S_N(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^N a_n \cos(n\omega x) + b_n \sin(n\omega x)$$

قضیه: آر

و  $f \in L^2[-T, T]$  به معنی  $\int_{-T}^T |f(x)|^2 dx < \infty$  است

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \int_{-T}^T |f(x) - S_N(x)|^2 dx = 0$$

نتیجه: (تساوی پارسل) با شرایط قضیه قبل

$$\frac{1}{T} \int_{-T}^T |f(x)|^2 dx = \frac{a_0^2}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n^2 + b_n^2)$$

فرض کنید  $f \in C^1$  یک تابع  $2\pi$ -سایه و  $a'_n, b'_n$  ضرایب فوریه  $f'$  باشند

$$a'_n = \frac{1}{T} \int_{-T}^T f'(x) \cos(n\omega x) dx$$

$$= \frac{1}{T} \underbrace{f(x) \cos(n\omega x)}_0 \Big|_{-T}^T + \frac{n\omega}{T} \int_{-T}^T f(x) \sin(n\omega x) dx$$

$$= n\omega b_n$$

$$b'_n = -n\omega a_n$$



نکته: اگر سری فوریه  $f$  همگرایی یکنواخت داشته باشد،  $a_n$  و  $b_n$  قریب  $f$  باشند آنجا که  $a_n$  و  $b_n$   $\frac{1}{n^2}$  می باشد.

$$\sum n^2 (a_n^2 + b_n^2) < \infty$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} n^{2k} (a_n^2 + b_n^2) < \infty \quad \text{اگر } f \in C^k \text{ باشد}$$

---

$$f(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos(n\omega x) + b_n \sin(n\omega x)$$

$$f'(x) \stackrel{?}{=} \sum_{n=1}^{\infty} -n\omega a_n \sin(n\omega x) + n\omega b_n \cos(n\omega x)$$



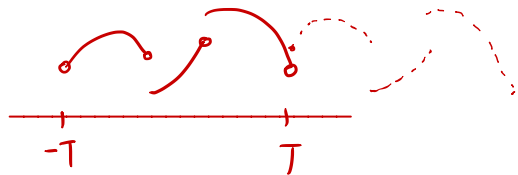
شرط همگامی نقطه وار سرهم نویسی: تابع  $f$  در بازه  $[-T, T]$  درجه نهم به عبارتی تعداد مسامه نقطه بر سر است

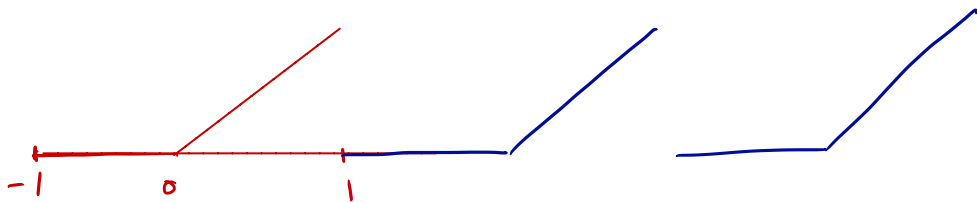
و درجه نهم همیشه در است و جود دارند. (شرط در یک خط)

قضیه:  $f$  در شرط در یک خط صدق کند آنگاه سرهم نویسی در هر نقطه  $x \in [-T, T]$  همگام است به

$$\frac{f(x+) + f(x-)}{2}$$

$$f(x_{\pm}) = \lim_{t \rightarrow x_{\pm}} f(t)$$





نکته: در شبکه یونیفرم  $f$  سریع‌تر به  $f(x)$  همگراست.

همگرایی یکنواخت:  $\sup_{-T \leq x \leq T} |S_N(x) - f(x)| = \|S_N(x) - f(x)\|_{\infty} \rightarrow 0$

آزمون  $M$ -سوزاشراس: اگر  $|g_n(x)| \leq M_n$  و  $\sum M_n < \infty$  آنگاه  $\sum g_n$  همگرا یکنواخت است.

$$|a_n \cos nx + b_n \sin nx| \leq |a_n| + |b_n|$$

$$\sum a_n^2 + b_n^2 < \infty \leftarrow f \in L^2 \text{ اگر}$$

$$\sum n^2(a_n^2 + b_n^2) < \infty \leftarrow f \in C^1 \text{ اگر}$$

$$2a_n = 2na_n \times \frac{1}{n} \leq n^2 a_n^2 + \frac{1}{n^2}$$

نتیجه: اگر  $f \in C^1$  آنگاه سری فوری همگرا می‌گردد. مفروضات است.

قضیه: اگر  $f$  در شرط دیریکله صدق کند و در بازه  $[\alpha, \beta] \neq [-T, T]$

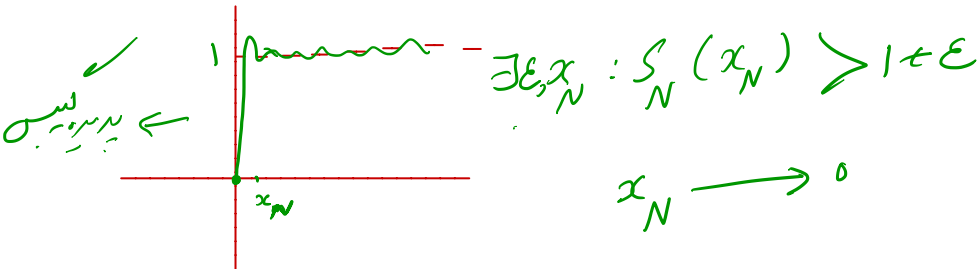
بیرونی بازه آنگاه سری فوری در  $[\alpha, \beta]$  همگرا می‌گردد. مفروضات است.

نکته: اگر  $f(-T) = f(T)$  و در یک محاسبه  $T$  تابع  $f$  بی‌پایه باشد (مثلاً  $f$  را به صورت  $f$  ساده‌تر کرده بودیم)

آن‌گاه سری فوریه در این محاسبه به‌طور کلی‌تر است.

$$f(x) = \begin{cases} 1 & 0 < x < \pi \\ -1 & -\pi < x < 0 \end{cases} \quad \underline{\underline{-d^o}}$$

$$f(x) = \sum b_n \sin(nx)$$



PDE

۹۹، ۱، ۲. - ۱۳۸۶

$$\begin{cases} w_t = w_{xx} \\ w(0,t) = w(L,t) = 0 \\ w(x,0) = h(x) \end{cases}$$

سوال ۲۰:

$$w(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} c_n e^{-\left(\frac{n\pi}{L}\right)^2 t} \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right)$$

کامند جواب:

$$w(x,0) = \sum_{n=1}^{\infty} c_n \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right) = h(x)$$

در سمت راست  $h$  بسط فورييه  
تطور

سرد لغز برای مشتق‌پذیر  $w(x,t)$  این است که  $\sum n^2 |c_n|$  همگرا باشد.

از  $hec^2$  آنگاه این سرد برقرار است. در این صورت به وضع به طریقی در معادله

صحت می‌کنند. (نکته: بار سرد  $h(0) = h(L) = 0$  نتیجه می‌شود سری همگرای مطلق است و در نتیجه

$w(x,t)$  به ازای هر  $0 < t$  و  $0 \leq x \leq L$  تویین می‌شود.)

$$0 = \int_0^T \int_0^L \varphi (w_t - w_{xx}) dx dt$$

$$= \int_0^T \int_0^L -\varphi_t w + \varphi_x w_x dx dt + \left[ \int_0^L \varphi w dx \right]_{t=0}^T - \left[ \int_0^L \varphi w_x dx \right]_{x=0}^L$$

جواب مثبت:  $-\int_0^L \varphi(x,0) h(x) dx$

$$\varphi(x,T) = 0$$

$$\varphi(0,t) = \varphi(L,t) = 0$$

$$\omega_N(x,t) = \sum_{n=1}^N c_n e^{-\left(\frac{n\pi}{L}\right)^2 t} \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right)$$

$$\begin{cases} \partial_t \omega_N = \partial_{xx} \omega_N \\ \omega_N(0,t) = \omega_N(L,t) = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow 0 = \int_0^T \int_0^L -\varphi_t \omega_N + \varphi_x \partial_x \omega_N dx dt + \left[ \int_0^L \varphi \omega dx \right]_{t=0}^T - \int_0^L \varphi(x,0) \omega_N(x,0) dx$$

اگر سری فوری  $\omega$  همزمان کنونی باشد هر زمان از رابطه با  $\varphi$  حد گرفت و نشان داد که  $\omega$  یک جواب صحیح است. بنابراین اگر  $h$  یک تابع بی‌پایه باشد  $h(0) = h(L) = 0$  آنگاه  $\omega$  یک جواب صحیح است.




سؤال: اگر  $h \in L^2$   $\Leftarrow \sum c_n^2 < \infty$  نشان دهد سری  $u(x,t)$  حاصل از بسط فورييه است برای  $t > 0$ .

معادله زیاده را بعد از بالابر

$$\left\{ \begin{array}{l} u_t = D \Delta u \quad \text{in } \Omega \times (0, T) \\ u(x, 0) = h(x) \quad x \in \Omega \end{array} \right. \leftarrow \text{معادله سری}$$

$\Omega_T = \Omega \times (0, T)$

$\partial_p \Omega_T = (\Omega \times \{t=0\}) \cup (\partial \Omega \times [0, T])$



$$\partial\Omega \times (0, T) \quad \text{روی} \quad u = g$$

شرط نری در نقطه

$$\nabla u \cdot \vec{n} = \partial_n u = g$$

شرط نری نیوی

که بردار عمود بر نری  $\vec{n}$  در  $\partial\Omega$

$$\partial_n u + \alpha u = g$$

شرط نری روسی:

$$\left\{ \begin{array}{l} u = g_D \quad \text{on} \quad \Gamma_D \\ u = g_N \quad \text{on} \quad \Gamma_N \end{array} \right.$$

شرط نری ترکیب (mixed)

$$\Gamma_D \cap \Gamma_N = \emptyset$$

$$\Gamma_D \cup \Gamma_N = \partial\Omega \times (0, T)$$

$$u(x,t) = v(x) \cdot \theta(t)$$

$$u_t = D \Delta u \Rightarrow v \cdot \theta' = D \cdot \Delta v \cdot \theta \Rightarrow D \frac{\Delta v}{v} = \frac{\theta'}{\theta} = \lambda$$

$$\theta' = \lambda \theta \Rightarrow \theta(t) = e^{\lambda t} \cdot \theta(0)$$

$\left\{ \begin{array}{l} \Delta v = \lambda / D v \text{ in } \Omega \\ v = 0 \text{ on } \partial \Omega \end{array} \right.$

$$\left\{ \begin{array}{l} u_t = D \Delta u \\ u = f \text{ on } \partial \Omega \times (0, T) \end{array} \right. \longrightarrow \left\{ \begin{array}{l} w_t - D \Delta w = f \\ w = 0 \text{ on } \partial \Omega \times (0, T) \end{array} \right.$$

محلان ویژه (مستقیم) دنبال  $0 < \lambda_1 < \lambda_2 \leq \lambda_3 \leq \dots$  وجود دارند

به  $u_n$  و متناظر آن  $\Delta u_n = -\lambda_n u_n$  در این صورت

$$u(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} c_n e^{-\lambda_n t} u_n(x)$$

جواب معادله را است.  $\leftarrow$  در نظر بگیرید.

کتابچه جواب: اگر  $u$  و  $u'$  در جواب وارد باشند و در جواب  $w = u - u'$  است

$$\begin{cases} w_t - D\Delta w = 0 \\ w(x, 0) = 0 \\ w(0, t) = 0 \\ w(L, t) = 0 \end{cases} \xrightarrow{?} w = 0$$

$$w(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} C_n(t) \sin \frac{n\pi x}{L}$$

$$C_n(t) = \frac{2}{T} \int_0^T w(x, t) \sin \frac{n\pi x}{L} dx$$

$$C_n(0) = 0$$

$$w_t - w_{xx} = 0 \Rightarrow \sum_{n=1}^{\infty} \left[ C_n' + \left(\frac{n\pi}{L}\right)^2 C_n \right] \sin \frac{n\pi x}{L} = 0$$

$$\Rightarrow C_n' + \left(\frac{n\pi}{L}\right)^2 C_n = 0 \Rightarrow C_n = 0$$

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega} \omega^2 dx = \int_{\Omega} 2\omega \omega_t dx$$

$$= 2 \int_{\Omega} \omega D \Delta \omega dx$$

$$= -2D \int_{\Omega} |\nabla \omega|^2 dx + 2 \int_{\partial \Omega} D \omega \partial_n \omega dx$$

$$\leq 0$$

$$\int_{\Omega} \omega^2(x,t) dx = 0 \iff \int_{\Omega} \omega^2(x,0) dx = 0 \quad \text{از شرط}$$

برای هر  $t$  در هر نقطه  $\omega \equiv 0$

اصل ماکسیم :  $w$  یک جواب معادله گرایی (سکان طر است)

$$w_t - D \Delta w = q \leq 0 \text{ in } \Omega_T$$

که دوبار مستقیم‌تر است (نسبت به  $x$  دوبار، نسبت به  $t$  یکبار)  $(C^{2,1}(\Omega_T))$

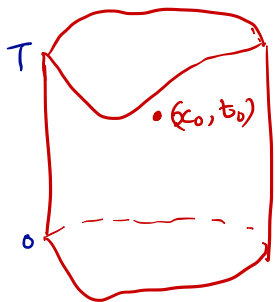
در این صورت  $w$  ماکسیم خود را روی  $\partial_p \Omega_T$  می‌گیرد.

اثبت - فرض کنید  $w(x_0, t_0)$  ماکسیم  $w$  در  $\Omega_T$  باشد.

$$w_t(x_0, t_0) = 0$$

$$\Delta w(x_0, t_0) \leq 0 \leftarrow \text{نسبتاً از یون مشتق دوم} \leq 0$$

اگر  $q < 0$  قضیه اثبات می‌شود.



$$\omega^\varepsilon(x, t) = \omega(x, t) - \varepsilon t$$

$$\partial_t \omega^\varepsilon - D \Delta \omega^\varepsilon = q - \varepsilon < 0$$

بنابراین  $\omega^\varepsilon$  ماکسیم خود را روی  $\partial_p \Omega_T$  می‌گیرد و از آنجا که  $\omega \rightarrow \omega^\varepsilon$  هر آن در  $\Omega_T$

$$\max_{\partial_p \Omega_T} \omega = \max_{\Omega_T} \omega$$

تذکره: این قضیه بر اصل ماکسیم ضعیف معروف است. اصل ماکسیم قوی بیان می‌کند که اگر ماکسیم  $\omega$

در نقطه درونی  $(x_0, t_0)$  به دست آید، نگاه  $\omega$  در  $\Omega \times [0, t_0]$  یک تابع ثابت

است.



$$\min_{\Omega_T} \omega = \min_{\partial_p \Omega_T} \omega$$

نکته: اگر  $w_t - D\Delta w \geq 0$  آنگاه

$$\max_{\Omega_T} |w| = \max_{\partial_p \Omega} |w|$$

نکته: اگر  $w_t - D\Delta w = 0$  آنگاه

$$\Rightarrow |w(x,t)| \leq \max_{\partial_p \Omega} |w|$$

باید: فرض کن  $u_t - D\Delta u = f_1$  ,  $v_t - D\Delta v = f_2$  آنگاه

(v) اگر  $f_1 \geq f_2$  و  $v \geq w$  روی  $\partial_p \Omega_T$  آنگاه

$v \geq w$  در  $\Omega_T$  . (اصل مقایسه)

$$\max_{\Omega_T} |v-w| \leq \max_{\partial_P \Omega_T} |v-w| + T \cdot \max_{\Omega_T} |f_1 - f_2|$$

(5)

 $(\sigma, \mu)$ 

$$u_t - D\Delta u = f$$

$$m = \max |f|$$

$$v = u - mt \Rightarrow v_t - D\Delta v = f - m \leq 0$$

$$\Rightarrow \max_{\Omega_T} v = \max_{\partial_P \Omega_T} v$$

$$\Rightarrow u \leq \max_{\partial_P \Omega_T} (u - mt) + mT$$

$$\leq \max_{\partial_P \Omega_T} |u| + m \cdot T$$

PDE

طہران - ۹۹، ۱، ۲۷

معادله گرما در دانه بی پایان

$$\begin{cases} u_t - D u_{xx} = 0 \\ u(x, 0) = g(x) \end{cases}$$

$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\hat{f}(\xi) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}} f(x) e^{-ix\xi} dx$$

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\mathbb{R}} \hat{f}(\xi) e^{ix\xi} d\xi$$

$$(\hat{f}')^\wedge(\xi) = i\xi \hat{f}(\xi)$$

$$U(\xi, t) = \hat{u}(\cdot, t) \rightarrow \text{تبدیل فوریه نسبت به مکان}$$

$$\begin{cases} \partial_t U + D \xi^2 U = 0 \\ U(\xi, 0) = \hat{g} \end{cases} \Rightarrow U(\xi, t) = e^{-D\xi^2 t} \hat{g}(\xi)$$

$$(f * h)(x) = \int_{\mathbb{R}} f(x-y) h(y) dy$$

$$\Rightarrow (f * h)^{\hat{}} = \sqrt{2\pi} \hat{f} \cdot \hat{h}$$

$$u(x,t) = \Gamma * g \quad (U(\xi,t) = \hat{\Gamma} \cdot \hat{g})$$

$$\hat{\Gamma} = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-Dt\xi^2}$$

$$\Gamma(x,t) = \frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}} e^{-Dt\xi^2} \cdot e^{ix\xi} d\xi = \frac{1}{\sqrt{4\pi Dt}} e^{-\frac{x^2}{4Dt}}$$

$$u_t - D u_{xx} = 0$$

$$(t, x, u) \mapsto (bt, ax, cu)$$

$$u^*(x, t) = c u(ax, bt)$$

$$\partial_t u^* - D u_{xx}^* = c [b \partial_t u - D a^2 \partial_{xx} u]$$

$$\boxed{b = a^2} \Rightarrow \overset{c}{u, \omega, \rho} u^*$$

$$\int_{\mathbb{R}} u(x, t) dx = q \quad c = e \quad 0 < t \text{ only}$$

$$\int u^*(x, t) dx = \int_{\mathbb{R}} c u(ax, bt) dx = \frac{c}{a} \int u(\gamma, t) d\gamma = \frac{cq}{a}$$

$$\boxed{c = a}$$

$$u(x, t) \longmapsto a u(ax, a^2 t)$$

$$u^*(x, t) = \frac{1}{\sqrt{t}} u\left(\frac{x}{\sqrt{t}}, 1\right) = \frac{1}{\sqrt{t}} U\left(\frac{x}{\sqrt{t}}\right)_z$$

$$u_t^* = -\frac{1}{2} t^{-3/2} U(z) + t^{-1/2} U'(z) t^{-3/2} x$$

$$u_{xx}^* = t^{-3/2} U''$$

$$u_t^* - D u_{xx}^* = t^{-3/2} \left[ -\frac{1}{2} U - \frac{1}{2} z U' - D U'' \right]$$

$$\Rightarrow D U'' + \frac{1}{2} z U' + \frac{1}{2} U = 0 \longrightarrow \begin{array}{l} \text{این ODE کت تبدیل } z \rightarrow z \text{ حفظ می شود} \\ \text{لذا همگیان هم می شود طریقی آن تابع زوج است.} \end{array}$$

$$\frac{\partial}{\partial z} \left( D U' + \frac{1}{2} z U \right) = 0 \Rightarrow D U' + \frac{1}{2} z U = C$$

$$U'(0) = 0 \Rightarrow C = 0$$

$$U' = -\frac{z}{2D} U \Rightarrow V(z) = c_0 e^{-\frac{z^2}{4D}}$$

$$u^*(x, t) = \frac{1}{\sqrt{t}} e^{-\frac{x^2}{4Dt}} = \frac{q}{\sqrt{4\pi Dt}} e^{-\frac{x^2}{4Dt}}$$

$$\int_{\mathbb{R}} \frac{1}{\sqrt{4\pi Dt}} e^{-\frac{x^2}{4Dt}} dx = 1 \quad \forall t > 0$$

$$\Gamma_D(x, t) = \frac{1}{\sqrt{4\pi Dt}} e^{-\frac{x^2}{4Dt}} \rightarrow \text{Heat kernel}$$



$$\lim_{t \rightarrow 0^+} P_D(x, t) = 0$$

$x \neq 0$  دس

$$\lim_{t \rightarrow 0^+} P_D(x, t) = +\infty$$

$x = 0$  دس

$$\lim_{t \rightarrow 0^+} P_D(x, t) = \delta(x)$$

$$\int_{\mathbb{R}} \delta(x) f(x) dx = f(0)$$

!  $\delta$  كى تابع تعريفه ايت .  $f \in C(\mathbb{R})$

$$\begin{cases} (\partial_t - D \partial_{xx}) P_D = 0 & t > 0 \\ P_D(x, 0) = \delta \end{cases}$$



$$\begin{cases} u_t - Du_{xx} = 0 \\ u(x,0) = g(x) \end{cases}$$

$$(*) \quad u(x,t) = P_D * g = \int_D P_D(x-y,t) g(y) dy \quad t > 0$$

قضیه: فرض کنید  $g$  یک تابع کراندار پیوسته باشد.

(1) تابع  $(*)$  متعلق به  $C^\infty(\mathbb{R} \times (0, \infty))$  است و در معادله  $u_t - Du_{xx} = 0$  صدق میکند.

$$x_0 \quad \lim_{(x,t) \rightarrow (x_0,0)} u(x,t) = g(x_0) \quad (2)$$

$$|u(x,t)| \leq \max_{\mathbb{R}} |g| \quad (3)$$

$$\partial_x \int_{\mathbb{R}} K(x,y) dy = \int_{\mathbb{R}} \underbrace{\partial_x K(x,y)}_{\downarrow} dy$$

اگر این تابع آنقدر نیکو باشد که می توانیم به این ترتیب عمل کنیم.

$$u(x,t) - g(x_0) = \int_{\mathbb{R}} P_D(y,t) g(x-y) dy - \int_{\mathbb{R}} P_D(y,t) g(x_0) dy \quad \text{قضیه ۲}$$

$$= \int_{\mathbb{R}} P_D(y,t) [g(x-y) - g(x_0)] dy = I_1 + I_2$$

$$\forall \varepsilon \exists \delta : |z - x_0| < \delta \Rightarrow |g(z) - g(x_0)| < \varepsilon$$

$$|x - x_0| < \delta/2, \quad |y| < \delta/2$$



$$|I_1| = \left| \int_{|y| < \delta/2} P_D(y, t) [g(x-y) - g(x_0)] dt \right| < \varepsilon$$

$\uparrow$   
 for  $|x - x_0| < \delta/2$

$$|I_2| = \left| \int_{|y| > \delta/2} P_D(y, t) [g(x-y) - g(x_0)] dt \right|$$

$$\leq 2 \|g\|_{\infty} \int_{|y| > \delta/2} P_D(y, t) dt \rightarrow 0 \quad \text{وقتی } t \rightarrow 0^+$$

نکته: در صورت قصه بی‌پایستگی و رادیکال حذف کرد در این صورت گزاره ۲  
 قوی‌تر و در  $x_0$  پیوسته است، صحیح است.

معادله نهمگن

$$\begin{cases} u_t - D u_{xx} = f(x,t) \\ u(x,0) = g(x) \end{cases}$$

$$v = u - P_D * g \Rightarrow \begin{cases} v_t - D v_{xx} = f(x,t) & t > 0 \\ v(x,0) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} w_t^s - D w_{xx}^s = 0 & t > s \\ w^s(x,s) = f(x,s) \end{cases}$$

توزیع محلی از لحاظ واردا  
شده؟ محیط در زمان  $t=s$

$$v(x,t) = \int_0^t w^s(x,t) ds$$

$$w(x,t,s) = w^s(x,t) = \int_{\mathbb{R}} P_D(x-y, t-s) f(y,s) dy$$

$$U(x,t) = \int_0^t \int_{\mathbb{R}} P_D(x-y, t-s) f(y,s) dy ds$$

این روش را روش پول برای حل معادله نامتجان گویند.

قضیه: اگر  $f$  پیوسته در آن در راسته آنگاه  $U$  جواب معادله زیر است.

$$\begin{cases} U_t - D U_{xx} = f(x,t) \\ U(x,0) = 0 \end{cases}$$

$$U(x,t) = \int_0^t w(x,t,s) ds \Rightarrow U_t = \underbrace{w(x,t,t)}_{f(x,t)} + \int_0^t \underbrace{\partial_t w(x,t,s)}_{D \partial_{xx} w} ds$$

$$U_{xx} = \dots$$

PDE

حلب دوازده - ۹۲، ۱، ۲۹

معادله‌ی گرما در ناصبه سگران

$$(1) \begin{cases} u_t - D u_{xx} = f(x,t) & \begin{matrix} x \in \mathbb{R} \\ t \in \mathbb{R}^+ \end{matrix} \\ u(x,0) = g(x) & x \in \mathbb{R} \end{cases}$$

در حالت کلی معادله فوق جواب بی‌نهایت ندارد. در واقع معادله همای

$$\begin{cases} u_t - D u_{xx} = 0 \\ u(x,0) = 0 \end{cases}$$

جوابی غیر صفر دارد که به جوابی غیر فیزیکی بودن است. (در واقع این جواب، سگران هستند)

نکته: اصل ماکسیمم در حالت کلی و در ناصبه سگران است برقرار نیست.



اصل ماکسیم در نامیه بیزان: اگر جواب معادله (1) باشد که در رابطه

$$(2) \quad |u(x,t)| \leq A e^{a|x|^2}$$

برای مقادیر ثابت  $a, A > 0$  صدق کند آنگاه

$$\max_{\substack{x \in \mathbb{R} \\ t \in \mathbb{R}^+}} |u(x,t)| = \max_{x \in \mathbb{R}} |g(x)|$$

کلیتایی: اگر  $u$  و  $v$  دو جواب (1) باشند که هر دو در شرط (2) صدق کنند آنگاه

$$u = v$$

یابرداری: جواب کران دار (۱) در نامی زیر صدق میکند:

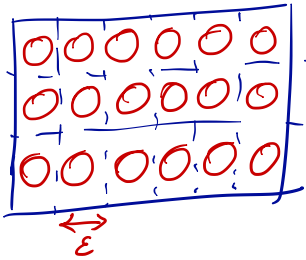
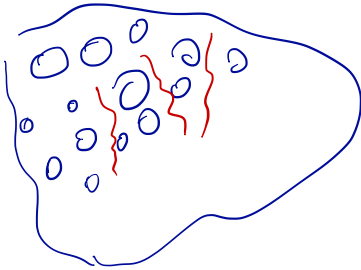
$$\inf_{\mathbb{R}} g + t \inf_{\mathbb{R}} f \leq u(x, t) \leq \sup_{\mathbb{R}} g + t \sup_{\mathbb{R}} f$$

$$u = P_D * g + \int_0^t \int_{\mathbb{R}} P_D(x-y, t-s) f(y, s) dy ds$$

با توجه به مطالب حل قبلی جواب کران دار (۱) از روابط بالا بدست می آید.

$$|u(x, t)| \leq \sup |g| + t \sup |f|$$

معادلهٔ خشن غیرفعال (مدل محیطی متخلخل)



$\epsilon \rightarrow 0$

$$a\left(\frac{x}{\epsilon}\right) = a_{\epsilon}(x)$$

$$0 < \epsilon \ll 1$$

$$u_t^{\epsilon} - \left( a_{\epsilon}(x) u_x^{\epsilon} \right)_x = 0$$

$$u^{\epsilon} \rightarrow u^0$$

$$u_t^0 - \left( a_0 u_x^0 \right)_x = 0$$

$$a_0(u^0)$$

$$\rho_t + \operatorname{div}(\rho \mathbf{v}) = 0$$

معادله اصل بنا

$$\mathbf{v} = -\frac{\mu}{\nu} \nabla P$$

لزج (چسبندگی)

$$P = p_0 \rho^\alpha$$

$$\rho_t - c \operatorname{div} \left( \frac{\rho^\alpha \nabla \rho}{\nabla(\rho^{\alpha+1})} \right) = 0$$

ساده سازی  $\leftarrow c=1$

$$\rho_t - \Delta(\rho^m) = 0$$

$$p_t - (p^m)_{xx} = 0$$

$$p(x, t) \mapsto c p(ax, bt) = p^*$$

$$p_t^* = b c p_t$$

$$(p^{*m})_{xx} = c^m a^2 (p^m)_{xx}$$

$$bc = c^m a^2 \quad \int_{\mathbb{R}} p^* = \int_{\mathbb{R}} p = 1$$

$$\int_{\mathbb{R}} p^* = \int_{\mathbb{R}} c p(ax, bt) dx = \frac{c}{a} \int p \Rightarrow c = a$$

$$(t, x, p) \mapsto (a^{m+1} t, ax, ap)$$

$$\rho(x, t) = t^{-\beta} U\left(\frac{x}{t^{\beta}}\right)$$

$$\beta = \frac{1}{m+1}$$

$$\rho(ax, \underbrace{a^{m+1}t}_1) = \rho(x, t)$$

$$\rho_t = -\beta t^{-\beta-1} U(\xi) + t^{-\beta} U'(\xi) [-\beta t^{-\beta-1} x]$$

$$= -\beta t^{-\beta-1} [U - \xi U']$$

$$(\rho^m)_{xx} = t^{-\beta m} (U^m)'' \times \left(\frac{1}{t^{\beta}}\right)^2$$

$$(U^m)'' \times \cancel{t^{-\beta m - 2\beta}} = [U - \xi U'] \times \cancel{(-\beta t^{-\beta-1})}$$

$$\frac{d}{d\xi} \left[ (m+1)(U^m)' + \xi U \right] = 0$$

$$\int_{\mathbb{R}} U(\xi) d\xi = 1$$

$$m(m+1) U^{m-1} U' + \xi U = C \quad \text{نکته: } C=0$$

$$\frac{(m+1)m}{m-1} (U^{m-1})' = -\xi \leftarrow C=0$$

$$\hookrightarrow U = [A - B \xi^2]^{\frac{1}{m-1}}$$

$$\rho(x,t) = t^{-\beta} [A - B(xt^{-\beta})^2]^{\beta}$$

$$\begin{cases} u_t - u_{xx} = f & 0 < x < 1 \\ u(0, t) = u(1, t) = 0 \\ u(x, 0) = g(x) \end{cases}$$

روش اول

$$x_i = ih, \quad h = 1/N, \quad 0 \leq i \leq N$$

$$x_0 = 0, \quad x_N = 1$$

$$u_{xx}(x_i, t) \approx \frac{1}{h^2} [u(x_{i+1}, t) - 2u(x_i, t) + u(x_{i-1}, t)]$$

$$u_i(t) = u(x_i, t)$$

$$\text{ODE} \leftarrow \begin{cases} \dot{u}_i(t) - \frac{1}{h^2} [u_{i+1} - 2u_i + u_{i-1}] = f(x_i, t) \\ u_0(t) = 0 = u_N(t) \\ u_i(0) = g(x_i) \end{cases}$$



$$U = \begin{bmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_{N-1} \end{bmatrix}$$

$$\dot{U} + A_h U = F$$

$$A_h = \frac{1}{h^2} \begin{bmatrix} -2 & 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & -2 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \vdots & -2 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \vdots & \vdots & \vdots & \dots & -2 \end{bmatrix}$$

$$\dot{U} \approx \frac{1}{\tau} [U(t^{n+1}) - U(t^n)] \quad t^n = n\tau$$

$$U(t^{n+1}) = U(t^n) + \tau F(t^n) - \tau A_h U(t^n)$$

نکته ۴۴: اگر شرط زری نبرین باشه مثلاً  $u_x(1,0) = 0$

به جای  $b$   $u_N(t) = 0$  قرار دهیم:

$$0 = u_x(x_N, t) \approx \frac{1}{4h} [-3u(x_{N-2}, t) + 2u(x_{N-1}, t) + u(x_N, t)] + o(h^2)$$

$$\approx \frac{1}{h} [-u(x_{N-1}, t) + u(x_N, t)] + o(h)$$

تمرین - تقاسم دوروش بالا برای تقریب مشتق.

$$p(x+a) = p(a) + x p'(a) + o(x^2)$$

$$u(x_{N-2}, t) = u(x_N, t) - 2h u_x(x_N, t) + o(h^2)$$

$$u(x_{N-1}, t) = u(x_N, t) - h u_x(x_N, t) + o(h^2)$$

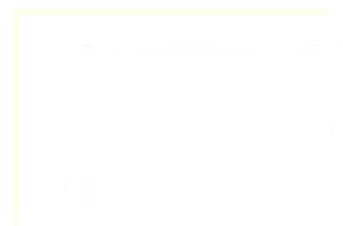
$$U = \begin{bmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_N \end{bmatrix}, \quad A_h = \frac{1}{h^2} \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 & & 0 \\ -1 & 2 & -1 & & 0 \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ 0 & & -1 & 2 & -1 \\ & & & -1 & 2 & -1 \\ & & & & -1 & 2 & -1 \\ & & & & & -1 & 2 & -1 \\ & & & & & & -1 & 2 & -1 \\ & & & & & & & -1 & 2 & -1 \end{bmatrix}$$

$$U_{n+1} = (I - \tau A_h) U_n + \tau F_n$$

بالاتر

فرض کنید  $f=0$  پس  $F_n \equiv 0$

$$U_n = \underbrace{(I - \tau A_h)^n}_B U_0$$



$$\text{Spec}(A_h) = \left\{ \frac{4}{h^2} \text{Sh}^2\left(\frac{\pi i h}{2}\right) \right\}_{i=1}^{N-1} \quad \underline{\text{قضیه:}}$$

نیمه-آر  
 $\cdot \lim_{h \rightarrow \infty} \|U_n\| = 0$  است که  $\left| 1 - \frac{\tau \tau}{h^2} \right| < 1$

$$-1 < 1 - \frac{\tau \tau}{h^2} < 1$$

$$\boxed{\tau < h^2/2} \leftarrow 0 < \frac{\tau}{h^2} < 1/2$$

وقتی  $F \neq 0$  و زمان دراز است:

$$U_n = B^n U_0 + \tau (B^n F_0 + \dots + B F_{n-1} + F_n)$$

$$\|U_n\| \leq \|B^n\| \cdot \|U_0\| + \tau \underbrace{(\|B^n\| + \dots + \|B\| + 1)}_{\frac{1}{1 - \|B\|}} \cdot \|F\|$$

PDE

حل جزیه - ۹۹، ۲، ۳

معادله لابلاس:

- حالت قابل معادله را  $u_t - c^2 \Delta u = f$

$$u_t = 0 \Rightarrow -c^2 \Delta u = f(x) \text{ in } \Omega$$

- پتانسیل الکتریکی،  $\rho$  توزیع بار الکتریکی،  $E$  میدان الکتریکی

$$\operatorname{div} E = \frac{1}{\epsilon_0} \rho \quad \text{in } \mathbb{R}^3$$

$$E = -\nabla u \quad u \text{ پتانسیل الکتریکی}$$

$$\Rightarrow \underbrace{-\operatorname{div}(\nabla u)}_{-\Delta u} = \frac{1}{\epsilon_0} \rho$$

$$\Delta u = 0 \quad \leftarrow \text{توابع هارمونیک}$$

اگر  $f: \Omega \subseteq \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$  کلی باشد، روابط کوشی-ریمنان تجربه کرده که اگر  $f = u + iv$

$$\Delta u = \Delta v = 0 \quad \text{آنجا}$$

مثال  $f(z) = z^n = (x + iy)^n \Rightarrow u = \text{Re} f = x^n - \binom{n}{2} x^{n-2} y^2 + \dots$

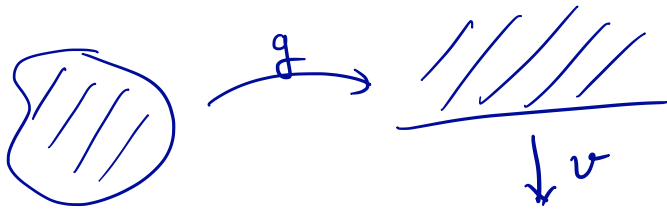
$$u = r^n \cos n\theta \quad \rightarrow \text{در مختصات قطبی}$$

$$v = r^n \sin n\theta$$

مثال  $f(z) = e^z = e^x \cos y + i e^x \sin y$

توابع هارمونیک

مثال  $\log z = \ln r + i\theta \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \text{توابع هارمونیک } \ln(x^2 + y^2) \\ \text{توابع هارمونیک } \theta = \tan^{-1} \frac{y}{x} \end{array} \right.$   
 $\mathbb{R}^2 - \{0\} \leftarrow \text{در ناحیه}$



$$\downarrow u = v \circ g$$

$\mathbb{R}$

$$\Delta u = |g'|^2 \Delta v \circ g$$

شرط مرزی دیریکله:  $u = h$  on  $\partial\Omega$

شرط مرزی نیومن:  $\nabla u \cdot \vec{n} = \partial_n u = h$  on  $\partial\Omega$

بدون عدد در برابر مرز

- شرط مرزی روبه:  $\alpha > 0, \partial_n u + \alpha u = h$

- شرط مرزی مرکب:  $\dots$



کلیات: جواب  
 $\Delta u = f$  با یکی از شرایط نری در یک - روی یا کره در فضای  
 $C^2(\Omega) \cap C^1(\bar{\Omega})$  کلیات. اگر شرایط نری باشد، اختلاف هر دو جواب یک عدد ثابت است.

اثبت - اگر  $u$  و  $v$  دو جواب باشند،  $w = u - v$  آنگاه  $\Delta w = 0$  و شرایط نری هموات.

باید نشان دهیم  $w = 0$ .

$$0 = \int_{\Omega} w \Delta w \, dx$$

$$\int_{\Omega} \operatorname{div}(w \nabla w) \, dx = \int_{\partial \Omega} w \nabla w \cdot \vec{n} \, d\sigma \leq 0$$

↓  
 با برپا شدن شرایط نری مختلف

که  
 ~~$0 = \int_{\Omega} w \Delta w + |\nabla w|^2 \, dx \leq 0$~~

$$\Rightarrow \Omega \text{ در } \forall \omega \equiv 0 \Rightarrow \Omega \text{ در } \omega \equiv 0$$



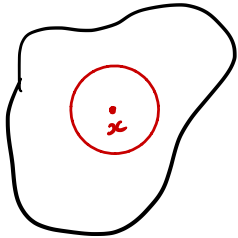
برای شرایط درزی در نقطه، اودین و مرکب این مدارات هموات.

$\Delta u = 0$  در  $\Omega$ ،  $u \in C^2(\Omega)$ ،  $x \in \Omega$  و  $R$  عددی است که

خاصیت تعادری نیکن

$$B_R(x) \subseteq \Omega$$

$$u(x) = \frac{\int_{B_R(x)} u(y) dy}{\int_{B_R} 1 dy} \quad \text{آنگاه}$$



$$u(x) = \int_{\partial B_R(x)} u(y) d\sigma$$

این دو رابطه معادل هستند.

$$|\partial B_r| = n \omega_n r^{n-1}, \quad |B_r| = \omega_n r^n$$

$\omega_n$  = حجم کره  $n$  بعدی

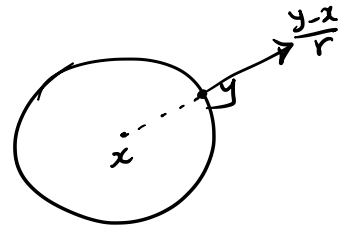
$$\omega_2 = \pi, \quad \omega_3 = \frac{4}{3}\pi$$

$$g(r) = \int_{\partial B_r(x)} u(y) d\sigma_y = \frac{1}{n\omega_n r^{n-1}} \int_{\partial B_1(0)} u(x+rz) r^{n-1} d\sigma_z$$

$$g'(r) = \frac{1}{n\omega_n} \int_{\partial B_1(0)} \underbrace{\nabla u(x+rz)}_y \cdot z d\sigma_z$$

$$= \frac{1}{n\omega_n} \int_{\partial B_r(x)} \nabla u(y) \cdot \frac{y-x}{r} \frac{d\sigma_y}{r^{n-1}}$$

بردار نرمال رو به بیرون



$$\text{قضیه استوکس} = \frac{1}{n\omega_n r^{n-1}} \int_{B_r(x)} \text{div}(\nabla u) dy = \frac{1}{|\partial B_r|} \int_{B_r} \Delta u(y) dy = 0$$

$$\Rightarrow g(r) \equiv 0 \Rightarrow g(0) = \lim_{r \rightarrow 0} g(r) = g(0)$$

$$u(x) = \int_{\partial B_r(x)} u(y) d\sigma_y$$

$$u(x) = \int_{B_r(x)} u(y) dy$$

$$u(x) \underset{<}{\geq} \int_{B_r(x)} u(y) dy$$

نکته: اثبات کنید

نکته: اگر  $\Delta u \leq 0$  آنگاه  $\geq$



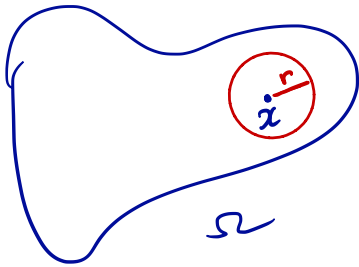
اصل ماکسیم: اگر  $\Delta u \leq 0$  آنگاه  $u$  می‌تواند خود را روی مرز  $\Omega$  نبرد.

بعلاوه اگر  $\Omega$  همبند باشد و در یک نقطه درون  $\Omega$   $x \in \Omega$   $u(x) = \min_{\Omega} u$  آنگاه  $u$  یک تابع

ثابت است.

نکته: اگر  $\Delta u \geq 0$  آنگاه به جای مینیمم در قضیه بالا عبارت ماکسیم را می‌توان ماکزیمم کرد.

اثبات:  $\Delta u \leq 0$  ←  $u(x) \geq \int_{B_r(x)} u(y) dy$  که  $B_r(x) \subseteq \Omega$



$$u(y) \geq \min_{\Omega} u = m$$

از طرفی  $u(x) = m$  در نتیجه

$$m = u(x) \geq \int_{B_r(x)} u(y) dy \geq m \Rightarrow u|_{B_r(x)} \equiv m$$

نشان دهید که اگر  $u(x) = m$  در  $\partial\Omega$  برقرار است. بنابراین این مجموعه برابر  $\Omega$  است.

نسخه (بایدی) از شرط:  $\begin{cases} \Delta u = f & \text{in } \Omega \\ u = g & \text{on } \partial\Omega \end{cases}$  با نشان دادن وجود و یکتایی  $u$  که تابع  $g_1$  و  $g_2$  را

رابطه می‌دهد.

(۱) اگر  $g_1 \geq g_2$  روی  $\partial\Omega$  باشد،  $u_{g_1} > u_{g_2}$  روی  $\Omega$  است.

$$|u_{g_1}(x) - u_{g_2}(x)| \leq \max_{\partial\Omega} |g_1 - g_2| \quad \forall x \in \Omega \quad (۲)$$

PDE

آب ہارو

۹۹،۲،۱۰

$$\begin{cases} \Delta u = f & \text{in } \Omega \quad (\text{فضایی وجودی}) \\ u = g & \text{on } \partial\Omega \end{cases} \quad \underline{\text{عادله لاپلاس}}$$

$$f \equiv 0, \quad \Omega = B_1(0) \quad \underline{\text{دایره واحد}}$$

$$\Delta u = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( r \frac{\partial u}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta^2} = 0 \quad \begin{array}{l} 0 < r < 1 \\ 0 \leq \theta \leq 2\pi \end{array}$$

$$u(r, \theta) = \sum_{n=0}^{\infty} \Theta_n(\theta) \cdot R_n(r)$$

$$\begin{aligned} \downarrow \\ u(r, 0) &= u(r, 2\pi) \\ u_\theta(r, 0) &= u_\theta(r, 2\pi) \end{aligned}$$

$$\Theta_n(0) = \Theta_n(2\pi), \quad \Theta_n'(0) = \Theta_n'(2\pi)$$

$$\frac{1}{r} (r R_n')' \cdot \Theta_n + \frac{1}{r^2} R_n \Theta_n'' = 0$$

$$\frac{r (r R_n')'}{R_n} = - \frac{\Theta_n''}{\Theta_n} = \lambda_n \quad \text{مقدار ثابت}$$



$$\lambda_n = n^2, \quad H_n(\theta) = \alpha_n \sin(n\theta) + \beta_n \cos(n\theta)$$

$$r(rR_n')' = n^2 R_n \Rightarrow r^2 R_n'' + r R_n' - n^2 R_n = 0$$

$$u(1, \theta) = g(\theta) \Rightarrow \sum_{n=0}^{\infty} [\alpha_n \sin(n\theta) + \beta_n \cos(n\theta)] R_n(1) = g(\theta)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \alpha_n R_n(1) = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} g(\theta) \sin(n\theta) d\theta \\ \beta_n R_n(1) = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} g(\theta) \cos(n\theta) d\theta \end{cases} \quad n \geq 1$$

$$\beta_n R_n(1) = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} g(\theta) \cos(n\theta) d\theta$$

$$\beta_0 R_0(1) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \dots$$

$$R_n \approx r^\alpha$$

$$\alpha(\alpha-1) + \alpha - n^2 = 0 \Rightarrow \alpha = \pm n$$

$$R_n(r) = c_n r^n + d_n r^{-n}$$

$$u(r, \theta) = \sum_{n=0}^{\infty} (\alpha_n \sin n\theta + \beta_n \cos n\theta) (c_n r^n + d_n r^{-n})$$

با در نظر گرفتن کران داری جواب در مبدأ،  $r=0$ ، نتیجه می شود که  $d_n \equiv 0$  برای هر  $n$ .

$$\Rightarrow c_n = R_n(1)$$

$$u(r, \theta) = \sum_{n=0}^{\infty} (c_n \alpha_n \sin n\theta + c_n \beta_n \cos n\theta) r^n$$

این در صدد تعیین کننده شرط آنکه  $u$  با سری جایگزین شود.

این نکته باشد که  $g \in L^2[0, 2\pi]$  بودار است.

شرط مرزی:  $u(1, \theta) = g(\theta)$  باشد آنکه  $g$  پیوسته باشد.

سوال: آیا  $u(r, \theta)$  در  $r=1$  پیوسته است؟  $\lim_{r \rightarrow 1^-} u(r, \theta) = g(\theta)$

برای این منظور کافیست  $\sum_{n=0}^{\infty} (|c_n \alpha_n| + |c_n \beta_n|) < \infty$  و این شرط با شرط نینبری  $g$  برآورده می‌شود.

$$u(r, \theta) = \sum_{n=0}^{\infty} (a_n \sin n\theta + b_n \cos n\theta) r^n \quad \text{خلاصه}$$

$$a_n = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} g(\varphi) \sin n\varphi \, d\varphi$$

$$b_n = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} g(\varphi) \cos n\varphi \, d\varphi$$

$$n \geq 1, \quad b_0 = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \dots$$

$$u(r, \theta) = \frac{1}{\pi} \sum_{n=0}^{\infty} \int_0^{2\pi} r^n g(\varphi) [\sin n\varphi \sin n\theta + \cos n\varphi \cos n\theta] \, d\varphi$$

$$= \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} g(\varphi) \left[ \frac{1}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} r^n \cos n(\theta - \varphi) \right] \, d\varphi$$

$G(\theta - \varphi)$

→ با فرض  $g \in C^1$   
سری فویراش می‌گردد  
است

$$\sum_{n=1}^{\infty} r^n \cos n\omega = \operatorname{Re} \left( \sum_{n=1}^{\infty} r^n e^{in\omega} \right)$$

$$= \operatorname{Re} \left( \frac{re^{i\omega}}{1-re^{i\omega}} \right)$$

$$= \frac{\operatorname{Re}(re^{i\omega}(1-re^{-i\omega}))}{1-2r\cos\omega+r^2} = \frac{r\cos\omega-r^2}{1-2r\cos\omega+r^2}$$

$$G(\omega) = \frac{1}{2} + \frac{r\cos\omega-r^2}{1-2r\cos\omega+r^2} = \frac{1}{2} \times \frac{1-r^2}{1-2r\cos\omega+r^2}$$

$$u(r, \theta) = \frac{1-r^2}{2\pi} \int_0^{2\pi} \frac{g(\varphi) d\varphi}{1-2r\cos(\theta-\varphi)+r^2}$$

نکته: اگر بخواهیم معادله لاپلاس را در گوی بی شعاع  $R$  بدست آوریم در رابطه بالا بجای  $r$  قرار دهیم  $r/R$ .

در مختصات دکارتی برای  $\Omega = B_R(p)$

$$(*) \quad u(x) = \frac{R^2 - |x-p|^2}{2\pi R} \int_{\partial B_R(p)} \frac{g(\sigma)}{|x-\sigma|^2} d\sigma$$

$$\Omega = B_1(0)$$

$$\begin{cases} \Delta u = f & \text{in } \Omega \\ u = 0 & \text{on } \partial \Omega \end{cases} \quad \text{مسئله دیرنلی}$$

$$u(r, \theta) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} R_n(r) e^{in\theta}$$

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} \left[ \frac{1}{r} (r R_n')' - \frac{n^2}{r^2} R_n \right] e^{in\theta} = f = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} f_n(r) e^{in\theta}$$

$$f_n(r) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f(r, \theta) e^{-in\theta} d\theta$$

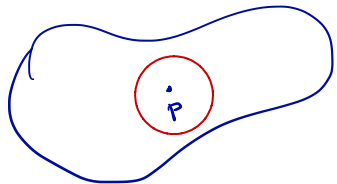
$$\left\{ \frac{1}{r} (rR_n')' - \frac{n^2}{r^2} R_n = f_n(r) \right.$$

$$\left. R_n(1) = 0, \quad R_n \text{ در } [a, b] \text{ کران بسته}$$

نتیجه: توابع هارمونیک  $C^\infty$  است.

تذکره: توابع هارمونیک تحلیل هستند.

اگر  $\Omega = B_R(p)$  در  $\Delta u = 0$  بنا بر این رابطه (\*) به وضوح  $u \in C^\infty$  در داخل  $\Omega$ .



برای همه  $p \in \Omega$  و  $B_R(p) \subseteq \Omega$  در توابع  $u$  و  $\Delta u = 0$

$$\begin{cases} \Delta u = 0 & \text{in } B_R(p) \\ u = u & \text{on } \partial B_R(p) \end{cases}$$

$$\begin{cases} B_R(p) \text{ در } \Delta u = \Delta v = 0 & \text{محل می شود و } v \in C^\infty \text{ از طرف } \\ \partial B_R(p) \text{ در } u = v \end{cases}$$

بنابراین  $B_R(p) \text{ در } u = v$

$-\Delta \Phi = \delta$  (Fundamental Sol.) تابع اساسی

$$-\int_{\partial B_r(0)} (\nabla \Phi \cdot n) = 1 \quad , \quad x \neq 0 \quad \text{و} \quad \Delta \Phi(x) = 0 \quad , \quad \Phi \in C^\infty(\mathbb{R}^n - \{0\})$$

فرض کن  $P$  یک ماتریس وارث باشد یعنی  $P^t P = I$ .

$$\psi(x) = u(Px)$$

$$\nabla \psi = P \nabla u(Px) \quad P = \begin{bmatrix} P_1 \\ \vdots \\ P_n \end{bmatrix}$$

$$\partial_i \psi = P_i \cdot \nabla u(Px) = \sum_{j=1}^n P_{ij} \partial_j u(Px)$$

$$\nabla(\partial_i \psi) = \sum_{j=1}^n P_{ij} P \cdot \nabla(\partial_j u)(Px)$$

$$\partial_{ii} \psi = \sum_{k=1}^n \sum_{j=1}^n P_{ij} P_{ik} \partial_{kj} u$$

$$\Delta \psi = \sum_{i,j,k=1}^n P_{ij} P_{ik} \partial_{kj} u = \sum_{k,j} \delta_{jk} \partial_{kj} u = \sum_j \partial_{jj} u = \Delta u(Px)$$



$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial \varphi}{\partial r} = 0$$

$$n=2$$

$$\leftarrow \Phi(x) = \varphi(|x|) \quad \text{فونکشن}$$

$$\hookrightarrow \varphi(r) = c \log r + \cancel{D}$$

$$\int_{\partial B_R} \nabla \Phi \cdot \vec{n} \, d\sigma = \int_{\partial B_R} \varphi'(R) \, d\sigma = 2\pi R \times \frac{c}{R} = -1$$

$$\Rightarrow c = -\frac{1}{2\pi}$$

$$\Phi(x) = -\frac{1}{2\pi} \log |x|$$

$$\Delta = \frac{\partial^2}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \left\{ \frac{1}{(\sin \varphi)^2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} + \cot \varphi \frac{\partial}{\partial \varphi} \right\} \quad |n=3$$

$$\Phi(x) = \varphi(r) \Rightarrow \varphi'' + \frac{2}{r} \varphi' = 0$$

$$\Rightarrow \varphi(r) = \frac{c}{r} + \cancel{D}$$

$$\int_{\partial B_R} \nabla \Phi \cdot n \, d\sigma = \int_{\partial B_R} \varphi'(R) \, d\sigma = 4\pi R^2 \times \frac{-c}{R^2} = -1$$

$$\Rightarrow c = \frac{1}{4\pi}$$

$$\boxed{\Phi(x) = \frac{1}{4\pi} |x|^{-1}}$$

PDE

جلد پانزده - ۹۹،۲،۱۲

$$-\Delta \Phi = \delta \quad \text{(Fundamental Sol.)} \quad \text{تابع اساسی}$$

$$\int_{\partial B_r(0)} (\nabla \Phi \cdot n) = 1, \quad x \neq 0 \quad \text{و} \quad \Delta \Phi(x) = 0, \quad \Phi \in C^\infty(\mathbb{R}^n - \{0\})$$

معنی  $-\Delta \Phi = \delta$

$$\Phi(x) = \begin{cases} -\frac{1}{2} \pi \log |x| & n=2 \\ \frac{1}{4\pi |x|} & n=3 \end{cases}$$

به شکل زیر است (شکل دارد):

$$\int \delta(x-y) f(y) dy = f(x)$$

پس  $-\Delta u = f$  جواب  $u(x) = \int_{\mathbb{R}^n} \Phi(x-y) f(y) dy = \Phi * f$

سؤال: آیا از رابط  $u(x) = \int_{\mathbb{R}^n} \Phi(x-y) f(y) dy$  حدان مستقیم و انداز را استخراج می‌کند؟

$$n=2, \quad u(x) = -\frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}^2} \log|x-y| f(y) dy$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \int_{\Omega} K(x,y) dy = \int_{\Omega} \frac{\partial}{\partial x} K(x,y) dy \quad \text{سوی}$$

بردار است به شرط آنکه حد است اندک نیز باشد

$$\partial_i u = -\frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}^2} \frac{x_i}{|x-y|^2} f(y) dy$$

$$\int_{\mathbb{R}^2} \left| \frac{x_i}{|x-y|^2} f(y) \right| dy \approx \int_0^\infty \int_0^{2\pi} \frac{1}{r} |f(y)| r d\theta dr < \infty$$

$\int_{\mathbb{R}^2} |f(y)| < \infty$  به شرط آنکه

$$\partial_i^2 u = \int_{\mathbb{R}^2} \left[ \frac{1}{|x-y|^2} - \frac{2x_i}{|x-y|^3} \right] f(y) dy$$

استدلال نیز درست است.  $\rightarrow \int_0^\infty \int_0^{2\pi} \frac{1}{r^2} |f(y)| r dr d\theta$

از طرف دیگر توان نوشت:  $u(x) = \int \Phi(y) f(x-y) dy$

اگر  $f \in C^2(\mathbb{R}^n)$ ، مشتقات کران دار باشند آنوقت  $u \in C^2(\mathbb{R}^n)$  خواهد بود.

$$\partial_{ij} u(x) = \int_{\mathbb{R}^n} \Phi(y) \partial_{ij} f(x-y) dy$$

نکته: اگر  $f \in C^1$  باشد معین  $u \in C^2$  است زیرا

$$\partial_{ij} u(x) = \int_{\mathbb{R}^n} \partial_i \Phi(x-y) \partial_j f(y) dy$$

و اگر  $f \in C^0$  باشد، کمالات  $u \notin C^2$ .

سؤال: چرا  $-\Delta u = f$  ؟

$$u(x) = \int_{\mathbb{R}^n} \Phi(x-y) f(y) dy$$

$$= \int_{|y-x| \leq r} \dots + \int_{|y-x| > r} \dots = I_1 + I_2$$

$$|\Delta I_1| \leq \|D^2 f\|_{L^\infty} \cdot \int_{|y-x| \leq r} |\Phi(y)| dy = \begin{cases} O(r^2 \log r) & n=2 \\ O(r^2) & n=3 \end{cases}$$

$$\lim_{r \rightarrow 0} \Delta I_1 = 0$$

$$\Delta I_2(x) = \int_{|y-x| \geq r} \Phi(y) \Delta f(x-y) dy$$

$$\int_{\Omega} \Delta u \cdot v \, dx = - \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v \, dx + \int_{\partial \Omega} (\nabla u \cdot n) v \, d\sigma$$

:  $u, v \in C^2$  : رابط (ربط)

$$\Delta I_2(x) = + \int_{|y-x| \geq r} \nabla \Phi(y) \cdot \nabla_y f(x-y) dy - \int_{|y-x|=r} \nabla_y f \cdot \frac{x-y}{r} \cdot \Phi(y) dy$$

= J + K



$$|K| = \begin{cases} o(r) & n=3 \\ o(r \log r) & n=2 \end{cases}$$

$$J = - \int_{|y-x| \geq r} \Delta \Phi(y) f(x-y) dy + \underbrace{\int_{|y-x|=r} \nabla \Phi(y) \cdot \frac{x-y}{r} \cdot f(x-y) dy}_L$$

$$\lim_{r \rightarrow 0} L = f(x) \quad \text{: (4)}$$

$$\int_{\partial B_r} \nabla \Phi \cdot \vec{n} = -1 \quad \text{: بخواص } \Phi$$

$$L - f(x) = \int_{|y-x|=r} \nabla \Phi \cdot \frac{x-y}{r} [f(x-y) - f(x)] dy \xrightarrow[r \rightarrow 0]{\text{نصف}} 0$$

بنگانه جواب در ناصب بندان : در حالت کلی درست نیست مثلا  $u(x,y) = x^2 - y^2$  و  $u(x,y) \equiv 0$

$$\Delta u = \Delta u = 0$$

قضیه لیبویچ: اگر  $u$  یک تابع هارمونیک کران دار باشد، آنگاه  $u \equiv 0$  در  $\mathbb{R}^n$ .

لیبویچت:

$$u(x) = \frac{R^2 - |x-p|^2}{2\pi R} \int_{\partial B_R(p)} \frac{g(\sigma)}{|x-\sigma|^2} d\sigma$$

برای نقطه مرکزی  $p$  نشان میدهیم  $\nabla u(p) = 0$

$$|\nabla u(p)| = \frac{R^2}{2\pi R} \int_{\partial B_R(p)} \left| \frac{-2g(\sigma)}{|x-\sigma|^3} \right| d\sigma \leq \frac{\|u\|_{\infty}}{2\pi R^2} \int_{\partial B_R(p)} d\sigma = \frac{1}{R}$$

تعمیر قضیه لیوویل: اگر  $u$  تابع هارمونیک در  $\mathbb{R}^n$  باشد که

$$\sup |u| \leq C R^{m+\alpha}$$

برای همه  $R$  آنگاه  $u$  یک ضربه ای درجه  $m$  است.  
 $B_R(0)$

نتیجه: اگر  $u$  و  $v$  جواب باشند که  $-\Delta u = f$  در  $\mathbb{R}^n$  باشد که

$$u - v = c$$



PDE

طہ سوزہ ۹۹،۲،۱۷

# تابع گرین

$$\Phi(x) = \begin{cases} -\frac{1}{2\pi} \log|x| & n=2 \\ \frac{1}{4\pi|x|} & n=3 \end{cases}$$

$$-\Delta\Phi = \delta$$

$$u(x) = \Phi * f$$

جواب معادله  $-\Delta u = f$  در  $\mathbb{R}^n$  بصورت

در مواردی که معادله پواسن  $-\Delta u = f$  in  $\Omega$  را حل کنیم  
 $u = g$  on  $\partial\Omega$

$$\int_{\Omega} u(y) \Delta\Phi(x-y) - \Delta u(y) \Phi(x-y) dy = \int_{\partial\Omega} u \partial_n \Phi - \partial_n u \cdot \Phi d\sigma$$

$$-u(x) + \int_{\Omega} f(y) \Phi(x-y) dy$$

قصہ: اگر  $u \in C^2(\Omega)$  جوابِ صادرِ فوقِ باشد:

$$u(x) = \int_{\Omega} f(y) \Phi(x-y) dy + \int_{\partial\Omega} \underbrace{-u(y)}_{\downarrow} \underbrace{\partial_n \Phi(x-y)}_{\downarrow} + \underbrace{\Phi(x-y)}_{\downarrow} \underbrace{\partial_n u(y)}_{\downarrow} d\sigma_y$$

تعریف تابع گرین:  $G(x, y)$  تابع گرینِ راستی نامیده می شود هرگاه:

$$1) \quad -\Delta_y G(x, y) = \delta(x-y) \quad x, y \in \mathbb{R}^n$$

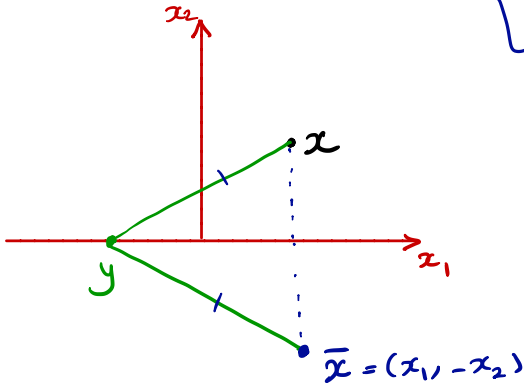
$$2) \quad G(x, y) = 0 \quad y \in \partial\Omega, \quad x \in \Omega$$

تذکره: تابع گرین مسأله شرط مرزی نوسان نیز تعریف می شود اگر شرط (۲) با  $\nabla_y G(x, y) \cdot \vec{n} = 0$  جایگزین شود.

$$G(x, y) = \Phi(x-y) - \varphi(x, y)$$

برای  $x \in \Omega$  (نقطه)

$$\begin{cases} \Delta_y \varphi = 0 & \text{in } \Omega \\ \varphi(x, y) = \Phi(x-y) & y \in \partial\Omega \end{cases}$$



$$\Omega = \mathbb{R}_+^2 = \{(x_1, x_2) : x_2 > 0\} : \underline{\text{نطاق}}$$

$$\varphi(x, y) = \Phi(\bar{x} - y)$$

$$G(x, y) = \Phi(x-y) - \Phi(\bar{x}-y) : \text{تابع گرین نیمه بی‌نهایت}$$

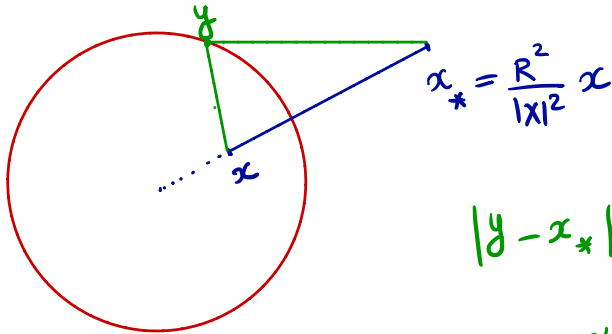
$$u(x) = \int_{\mathbb{R}_+^2} f(y) G(x, y) dy + \int_{\{y_2=0\}} g(y) \underbrace{\frac{\partial}{\partial y_2} G(x, y)}_{\text{هسته پواسن}} dy_1$$

جواب معادله پواسن در نیمه بی‌نهایت

$$G(x, y) = G(y, x) \quad (1) \quad \underline{\text{خواص تابع گرین}}$$

$$G(x, y) > 0 \quad (2)$$

$$\lim_{x \rightarrow y} G(x, y) = +\infty \quad (3)$$



دایره درایره

$$|y - x_*| = \alpha \cdot |y - x|$$

$$\alpha = \frac{|x_*| - R}{R - |x|}$$

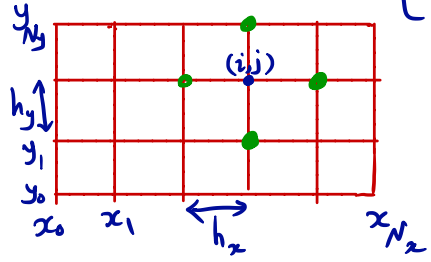
$$\varphi(x, y) = \Phi\left(\frac{y - x_*}{\alpha}\right)$$

$$G(x, y) = \Phi(x - y) - \Phi\left(\frac{y - x_*}{\alpha}\right)$$



روش گالری

$$\begin{cases} -\Delta u = f & \text{in } \Omega = (0, L_x) \times (0, L_y) \\ u = g & \text{on } \partial\Omega \end{cases}$$



$$\begin{cases} x_i = i h_x & 0 \leq i \leq N_x \\ y_j = j h_y & 0 \leq j \leq N_y \end{cases}$$

$$\partial_x^2 u(x_i, y_j) = \frac{1}{h_x^2} \left( u(x_{i+1}, y_j) - 2u(x_i, y_j) + u(x_{i-1}, y_j) \right) + O(h_x^2)$$

$$\partial_y^2 u(x_i, y_j) = \frac{1}{h_y^2} \left( u(x_i, y_{j+1}) - 2u(x_i, y_j) + u(x_i, y_{j-1}) \right) + O(h_y^2)$$

$$h_x = h_y = h \Rightarrow \Delta u(x_i, y_j) = \frac{1}{h^2} \left( \overset{\text{مجموع همسایگان}}{u(x_{i+1}, y_j) + u(x_{i-1}, y_j) + u(x_i, y_{j+1}) + u(x_i, y_{j-1}))} - 4u(x_i, y_j) \right) + O(h^2)$$

$$u_{i,j} := u(x_i, y_j)$$

$$(*) \frac{1}{h^2} [u_{i+1,j} + u_{i-1,j} + u_{i,j+1} + u_{i,j-1} - 4u_{i,j}] = -f(x_i, y_j) \quad \begin{matrix} 1 \leq i \leq N_x - 1 \\ 1 \leq j \leq N_y - 1 \end{matrix}$$

$$u_{i,0} = g(x_i, 0)$$

$$u_{i,N_y} = g(x_i, L_y)$$

$$u_{0,j} = g(0, y_j)$$

$$u_{N_x,j} = g(L_x, y_j)$$

$$U = \begin{bmatrix} u_{0,0} \\ u_{1,0} \\ \vdots \\ u_{N_x,0} \\ u_{0,1} \\ u_{1,1} \\ \vdots \\ \vdots \\ u_{N_x,N_y} \end{bmatrix}$$

$\begin{matrix} \overline{\phantom{0}} \\ \updownarrow N_x \\ \overline{\phantom{0}} \\ \vdots \\ \overline{\phantom{0}} \\ \updownarrow N_x \\ \overline{\phantom{0}} \end{matrix}$

$$U \in \mathbb{R}^{N=N_x \times N_y}$$

جواب  $AU = F$   $\leftarrow$   $\text{sup. } (*)$  با

$$A \in \mathbb{R}^{N \times N} \quad \text{مرد}$$

$A \in \mathbb{R}^{N \times N}$  کو  $k$  کے لیے  $1 \leq k \leq N_x$  بصورت

$(0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0)$

$\downarrow$   
 $k$

اسے کہ شرط نیزی را برابر اور نہ۔

کو  $N_x + 1$  شرط نیزی  $u_{0,1} = g(0, y_1)$  را می دهد.

کو  $N_x + 2$  رابع (\*) را برای  $i = j = 1$  می دهد.

$(0, 1, 0, \dots, 0, 1, -4, 1, 0, \dots, 1, 0, \dots)$

$\longleftarrow$   
 $N_x$





PDE

۹۹، ۲، ۲۴ - اید، ک



$$u_t = \underbrace{-\operatorname{div}(J)}_{\text{diffusion}} + \underbrace{f(u)}_{\text{Reaction}} \rightarrow \text{macro}$$

microscopic ←

$C_1, C_2 : J$

$$\frac{u(x, t)}{t} \rightarrow \text{انتزاعیت در نقطه } \alpha \text{ در } t$$

$$J \sim -\nabla u \quad : \text{ قانون فیک}$$

$$u_t = \operatorname{div}(\alpha(x) \nabla u) + f(u)$$

$$\begin{cases} u_t = \alpha_1 \Delta u + f(u, v) \\ v_t = \alpha_2 \Delta v + g(u, v) \end{cases}$$

مدل ریاضیاتی :





معادله اسکالر :  $u_t = D \Delta u + f(x)$  : معادله اسکالر  
 ← ضرب diffusion

$0 < x < l$   
 $0 < t$

$$\begin{cases} u_t = D u_{xx} \\ u(0, t) = u(l, t) = 0 \\ u(x, 0) = g(x) \end{cases}$$

$f = 0$  . پستید بعدی: اگر

$u(x, t) = X(x) T(t)$

بررسی جدایی حل می شود.

$$\Rightarrow X \cdot \dot{T} = D X'' \cdot T \Rightarrow \frac{\dot{T}}{DT} = \frac{X''}{X} = \lambda$$

$$\Rightarrow \begin{cases} X'' = \lambda X \\ X(0) = X(l) = 0 \end{cases} \Rightarrow X(x) = \sin \frac{n\pi x}{l}, \lambda_n = -\left(\frac{n\pi}{l}\right)^2$$

$$T(t) = T(0) e^{\lambda_n t}$$

$$u(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} T_n(0) e^{\lambda_n t} \sin\left(\frac{n\pi x}{l}\right) \longrightarrow 0 \quad \text{وقتی } t \rightarrow \infty$$

$$-\infty \leftarrow \dots < \lambda_2 < \lambda_1 < 0$$

$$|u(x,t)| \leq e^{\lambda_1 t} \left| \underbrace{\sum_{n=1}^{\infty} T_n(t) \sin\left(\frac{n\pi x}{L}\right)}_{g(x)} \right| \rightarrow 0$$

سوال: اگر بجای شرط مرزی در سمت راست، شرط مرزی دیگر باشد، یعنی  $\lim_{t \rightarrow \infty} u(x,t)$  چقدر شود؟

$$\begin{cases} u_t = D \Delta u & \text{in } \Omega \times [0, \infty) \\ u(x,0) = g(x) & \text{in } \Omega \\ u = 0 & \text{on } \partial\Omega \end{cases}$$

$$\underline{f \equiv 0 \text{ در اعداد حقیقی و صفر}}$$

$$\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$$

$$u(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} T_n(t) X_n(x)$$

روش سائل کریس

$$T_n X_n = D[\Delta X_n] \cdot T_n \Rightarrow \frac{\dot{T}_n}{T_n} = \frac{\Delta X_n}{X_n} = \lambda_n$$

$$\left\{ \begin{aligned} T_n(t) &= T_n(0) e^{D\lambda_n t} \end{aligned} \right.$$

$$(*) \left\{ \begin{aligned} \Delta X_n &= \lambda_n X_n && \text{in } \Omega \\ X_n &= 0 && \text{on } \partial\Omega \end{aligned} \right.$$

سأله سؤاره در  $\Delta$  در  $\Omega$  →

قضیه اگر  $\Omega$  باز، کران دار و هموار در این صورت دنباله  $\lambda_n$ م وجود دارد که

$$0 < \lambda_1 < \lambda_2 < \lambda_3 \leq \dots$$

و تابع ویژه  $X_n$  (جواباً معادله  $(*)$ ) که در فضای  $L^2(\Omega)$  یک پایه متعامد تشکیل می‌دهند یعنی

$$(X_n, X_m)_{L^2(\Omega)} = \int_{\Omega} X_n(x) X_m(x) dx = 0 \quad m \neq n$$

$$\forall f \in L^2 \Rightarrow f = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(f, X_n)_{L^2}}{\|X_n\|_{L^2}} X_n$$

← سری در  $L^2$

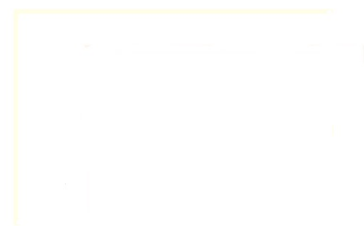
$$u(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} T_n(t) e^{D\lambda_n t} X_n(x) \rightarrow \text{جواب همگن}$$

$L^2$  ←  $T_n(t)$  →

$$g(x) = \sum_{n=1}^{\infty} T_n(0) X_n(x)$$

$\downarrow$   
 $L^2$

$$\int_a^b |u(x,t)|^2 dx \leq \int_a^b e^{2D\lambda_1 t} \cdot |g(x)|^2 dx \rightarrow 0$$



نکته: اگر شرط نوری یا روشن باشد قضیه ۱ درست است با این تفاوت که

$$\dots \leq \lambda_3 \leq \lambda_2 < \lambda_1 \leq 0$$

به عنوان مثال برای شرط نوری،  $\lambda_1 = 0$  و  $X_1(x) = 1$  تابع ثابت است.

در این حالت وقتی  $t \rightarrow \infty$  ،  $u(x,t) \rightarrow T_1(0)$  که

$$T_1(0) = \frac{\langle g, X_1 \rangle}{\|X_1\|} = \int_{\Omega} g(x) dx$$

linear reaction

$$f(u) = \alpha u$$

$$u_t - D \Delta u = \alpha u, \quad u = 0 \text{ on } \partial \Omega$$

$$w(x,t) = e^{-\alpha t} u(x,t)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} w_t - D \Delta w = 0 & \text{in } \Omega \\ w = 0 & \text{on } \Omega \\ w(x,0) = u(x,0) = g(x) \end{cases}$$

$$w(x,t) \xrightarrow{t \rightarrow \infty} 0$$

$$|w(x,t)| \leq e^{\lambda_1 D t} |g(x)|$$

که  $\lambda_1$  اولین مقدار ویژه  $\Delta$  روی  $\Omega$ .

$$|u(x,t)| \leq e^{(\lambda_1 D + \alpha)t} |g(x)|$$

وضعیت تعامل وقتی  $t \rightarrow \infty$ :

\* اگر  $\alpha \leq 0$   $u(x,t) \rightarrow 0$

\* اگر  $0 < \frac{\alpha}{D} < -\lambda_1$  هم‌چنان  $u(x,t) \rightarrow 0$

\* اگر  $-\lambda_k \leq \frac{\alpha}{D} < -\lambda_{k+1}$

$$u(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} T_n(0) e^{D\lambda_n t} X_n(x)$$

$$u(x,t) = \underbrace{\sum_{n=1}^k T_n(0) e^{(D\lambda_n + \alpha)t} X_n(x)}_{\text{red bracket}} + \underbrace{\sum_{n>k+1} \dots}_{\text{yellow bracket}}$$

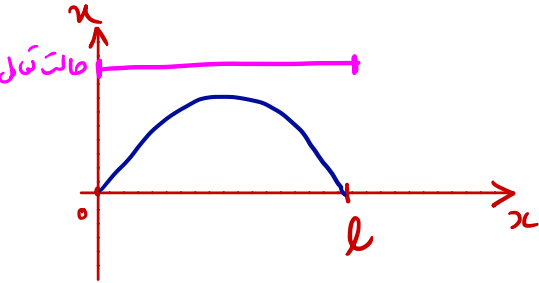
و اگر  $\alpha$  به اندازه آنکه لااقل یکی از  $T_n(0)$  ناصوابه -

اگر  $T_m(0)$  اولین اندیسی باشد که ناصوابت آن  $X_m(0)$   $u(x,t) \sim e^{(D\lambda_m + \alpha)t} X_m(x)$

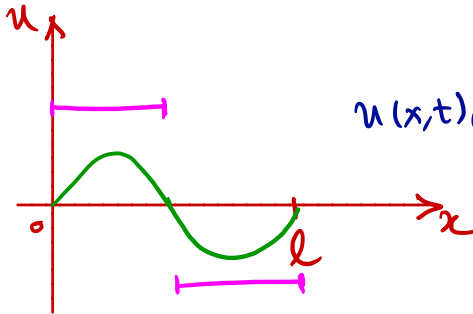
↓  
0

مثال:  $\lambda_n = -\left(\frac{n\pi}{l}\right)^2$

$$u(x,t) \sim T_1(x) e^{(\alpha - \frac{\pi^2}{l^2})Dt} \sin \frac{\pi x}{l} \iff \frac{\pi^2}{l^2} < \alpha < \frac{4\pi^2}{l^2}$$



اگر  $T_1(x) > 0$  باشد  $u(x,t) \rightarrow +\infty$



اگر  $\frac{4\pi^2}{l^2} < \alpha < \frac{9\pi^2}{l^2}$

$$u(x,t) \sim T_1(x) e^{(\alpha - \frac{\pi^2}{l^2})Dt} \sin\left(\frac{\pi x}{l}\right) + T_2(x) e^{(\alpha - \frac{4\pi^2}{l^2})Dt} \sin\left(\frac{2\pi x}{l}\right)$$

دومین مرتبه



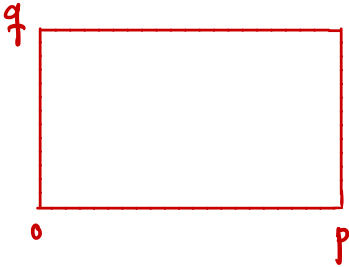


PDE

99/1/29 - مل ص س س س

$$\mathbb{R}^2 \supseteq \Omega = (0, p) \times (0, q) \quad \underline{d\Omega}$$

$$\begin{cases} u_t = D \Delta u + \lambda u & \text{in } \Omega \times (0, \infty) \\ \partial_n u = 0 & \text{on } \partial\Omega \\ u(x, y, 0) = g(x, y) & (x, y) \in \Omega \end{cases}$$



سأفكر في الحل بالأس:

$$\begin{cases} \Delta X_k + \lambda_{k,D} X_k = \mu_k X_k & \text{in } \Omega \\ \partial_n X_k = 0 & \text{on } \partial\Omega \end{cases}$$

$$u(x, y, t) = \sum_{k=1}^{\infty} e^{\mu_k D t} T_k^{(0)} X_k(x, y)$$

$$X(x,y) = W(x)Z(y)$$

$$W''Z + WZ'' = (\mu - \lambda/D)WZ$$

$$\frac{W''(x)}{W(x)} + \frac{Z''(y)}{Z(y)} = \mu - \lambda/D$$

↓  
= 0, h.w ↓

$$\begin{cases} W'' - \alpha W = 0 \\ W'(0) = W'(p) = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} W_i(x) = \cos\left(\frac{\pi i x}{p}\right) \\ \alpha_i = -\left(\frac{\pi i}{p}\right)^2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} Z'' - \beta Z = 0 \\ Z'(0) = Z'(q) = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} Z_j(y) = \cos\left(\frac{\pi j y}{q}\right) \\ \beta_j = -\left(\frac{\pi j}{q}\right)^2 \end{cases}$$

جوابی سازه تعادری

$$\left\{ \begin{aligned} X_{i,j}(x,y) &= \cos\left(\frac{\pi i x}{P}\right) \cos\left(\frac{\pi j y}{q}\right) \\ \mu_{i,j} &= \lambda/D - \left(\frac{\pi i}{P}\right)^2 - \left(\frac{\pi j}{q}\right)^2 \quad 0 \leq i, j < \infty \end{aligned} \right.$$

بنابر قضیه پلیر، برای این کراچیک پایه متعامد برای فضای  $L^2(\Omega)$  هستند.

$$\left\{ \begin{aligned} u(x,y,t) &= \sum_{i,j} e^{\mu_{i,j} D t} T_{i,j}(0) X_{i,j}(x,y) \end{aligned} \right.$$

$$g(x,y) = \sum_{i,j} T_{i,j}(0) X_{i,j}(x,y)$$

$$\Rightarrow T_{i,j}(0) = \frac{\langle g, X_{i,j} \rangle}{\|X_{i,j}\|^2}$$

تذکر: آر همین است که با شرط مرزی  $u=0$  در  $\Omega$  حل کنیم:

$$\begin{cases} X_{i,j}(x,y) = \sin\left(\frac{i\pi x}{p}\right) \sin\left(\frac{j\pi y}{q}\right) & 1 \leq i, j < \infty \\ \mu_{i,j} = \lambda_D - \left(\frac{i\pi}{p}\right)^2 - \left(\frac{j\pi}{q}\right)^2 \end{cases}$$

در نتیجه اگر  $\lim_{t \rightarrow \infty} u(x,t) = 0$  فواصل  $\lambda_D < \pi^2 \left[ \frac{1}{p^2} + \frac{1}{q^2} \right]$

سؤال:  $\Omega = B_R(0) \times (0, h)$  یک استوانه در  $\mathbb{R}^3$

$$u_t = D \Delta u + \gamma u$$

با فرض اینکه جواب  $u$  به معادله فوقین شعاعی دارد هرگز  $u = u(r, z, t)$

$$0 \leq r \leq R, \quad 0 \leq z \leq h$$

$$\Delta u = u_{rr} + \frac{1}{r} u_r + u_{zz} \quad \text{در شبکه}$$

$$u(R, z, t) = u(r, 0, t) = u(r, h, t) = 0 \quad \text{شرط نرسی}$$

$$u(r, z, 0) = g(r, z) \quad \text{شرط اولیه}$$

$$u(r, z, t) = \sum_K e^{\mu_K D t} T_K(z) W_K(r, z)$$

$\left. \begin{array}{l} \text{für } \bar{\Omega} \\ \text{für } \bar{\Omega} \end{array} \right\} \begin{cases} \Delta W_K + \frac{\gamma}{D} W_K = \mu_K W_K & \text{in } \Omega \\ W_K = 0 & \text{on } \partial\Omega \end{cases}$

$$W(r, z) = V(r) Z(z)$$

$$(V'' + \frac{1}{r} V') Z + V Z'' = (\mu - \frac{\gamma}{D}) V Z$$

$$\left\{ \begin{array}{l} V'' + \frac{1}{r} V' = \alpha V \\ V(r) = 0 \end{array} \right.$$

$$Z'' = \beta Z, \quad \mu = \frac{\gamma}{D} + \alpha + \beta$$

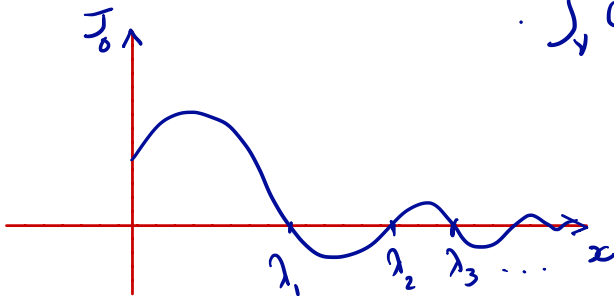
$$Z(0) = Z(h) = 0$$

$$Z_i(z) = \sin\left(\frac{i\pi z}{h}\right), \quad \beta_i = -\left(\frac{i\pi}{h}\right)^2$$

$$V_j(r) = J_0\left(\frac{\lambda_j r}{R}\right) \quad \alpha_j = -\left(\frac{\lambda_j}{R}\right)^2, \quad J_0(\lambda_j) = 0$$

$$x^2 y'' + x y' + (v^2 - x^2) y = 0 \quad \text{معادله بسل}$$

که جواب آن ترکیب خطی  $J_0$  و  $Y_0$  است.  $Y_0$  (برای  $x=0$ )  
 بهر آن است و  $J_0(0) = 1$

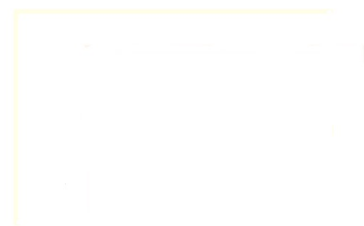




تابع راديوس  $\mu_{ij} = \frac{\gamma}{D} - \left(\frac{\lambda_j}{R}\right)^2 - \left(\frac{i\pi}{h}\right)^2$  تعداد راديوس

$W_{ij}(r, z) = J_0\left(\frac{\lambda_j r}{R}\right) \sin\left(\frac{i\pi z}{h}\right)$   $i, j \geq 1$

$\frac{\gamma}{D} < \left(\frac{\lambda_1}{R}\right)^2 + \left(\frac{\pi}{h}\right)^2$  اذا تبصره  $\lim_{t \rightarrow \infty} u(x, t) = 0$



# Nonlinear Reaction

$$u_t - \Delta u = f(u)$$

انستار بر روی  $\lim_{t \rightarrow \infty} u(x,t) = w(x)$  آر ✓

$$- \Delta w = f(w)$$

ایده کلی: فرض کنید  $\frac{dx}{dt} = f(x)$  یک ODE باشد. آر  $\lim_{t \rightarrow \infty} X(t) = X_0$

باید  $f(X_0) = 0$  آر  $A = f'(X_0)$  آنجا سیستم خطی

یک توپ برای  $\frac{dx}{dt} = f(x)$  است  $\frac{dx}{dt} = Ax$

در این حالت اگر  $\text{Spec}(A)$  حقیقی متناهی باشد آنگاه همواره  $\frac{dx}{dt} = f(x)$  به  $x_0$  ختم می‌شوند به شرط آنکه  $x(0)$  نزدیک  $x_0$  باشد.

حلیه هر زمان وجود جواب ساز غیر قطعی را ثابت کرد!

جواب: Perron Method

تولیف: تابع  $\bar{u}$  را SuperSolution (ساز  $u$  Subsol) بنام

$$\begin{cases} u_t - \Delta u = f(u) & \text{in } \Omega \times (0, T) \\ u = 0 \text{ یا } \partial_n u = 0 & \text{بازگرمی} \\ u(x, 0) = g(x) & \text{شرط اولیه} \end{cases}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \bar{u}_t - \Delta \bar{u} \geq f(\bar{u}) \quad \text{in } \Omega \times (0, T) \\ \bar{u} \geq 0, \quad \partial_n \bar{u} \geq 0 \quad \text{on } \partial \Omega \times (0, T) \\ \bar{u}(x, 0) \geq g(x) \end{array} \right. \quad \text{حواص}$$

(برای  $\underline{u}$  همانطور برعکس می شود)

لم: اگر  $\bar{u}$  و  $\underline{u}$  به ترتیب SuperSol. و SubSol. باشند آنگاه

$$\underline{u} \leq \bar{u} \quad \text{in } \Omega \times (0, T)$$

اے بت -  $w = \bar{u} - \underline{u}$

$$w_t - \Delta w \geq f(\bar{u}) - f(\underline{u}), \quad \begin{cases} w \geq 0 \text{ on } \partial\Omega \times (0, T) \\ w(x, 0) \geq 0 \text{ in } \Omega \times \{t=0\} \end{cases}$$

$$f(\bar{u}) - f(\underline{u}) = \underbrace{f'(v)}_{a(x,t)} \cdot (\bar{u} - \underline{u})$$

$$w_t - \Delta w - a w \geq 0$$

لڑوئی  $|a(x,t)| \leq \max_z |f'(z)| = M$

$$z(x,t) = e^{-2Mt} w(x,t)$$

$$\Rightarrow z_t - \Delta z + \underbrace{(2M+a)}_{>0} z \geq 0$$

اگر  $z$  ہی سب سے مٹی خود اور نہ ہو (فصل نامہ کبیر باب)  $z_+(x_0, t_0) = 0$

$$\Delta z(x_0, t_0) \geq 0, \quad z(x_0, t_0) < 0$$

که ناقص است.



PDE

طبع نوزده - ۱، ۲، ۳، ۹۹

قصہ ۲.۵ : اگر  $\bar{u}$  و  $\underline{u}$  ترتیباً بالا جواب و زیر جواب ہوں گے اور  $g(x)$  باطنی و خارجہ ہوں گے :

$$a \leq \underline{u}(x,t) \leq g(x) \leq \bar{u}(x,t) \leq b \quad \text{in } D_T$$

اگر  $D$  دائیہ اور regular باشد اور  $g(x)$  باطنی و خارجہ

جواب ہیں اور  $u(x,t)$  باطنی و خارجہ

تو :

$$a \leq \underline{u}(x,t) \leq u(x,t) \leq \bar{u}(x,t) \leq b$$



$$\begin{cases} u_t - \Delta u = f(x) & D_T \\ u = 0 \text{ یا } \frac{\partial u}{\partial n} = 0 & S_T(x) \\ u(x, 0) = g(x) & \Omega \end{cases} \quad \text{شرایط کلاسیک}$$

فرض کنیم  $u_1$  و  $u_2$  دو جواب از معادله (x) باشند

را به صورت:  $u_1$  و  $u_2 \rightarrow$

هر دو هم بزرگتر یا کوچکتر هستند و هم برابر

$$u_1 \leq u_2, u_1 \geq u_2 \rightarrow u_1 = u_2$$

اچھے وجودی : وجود صیاب یا ہر شرط دیکھ کر

میں وہی و ہر شرط یوں ہے۔ طرہ شاہ بر ڈار است۔

ہر اچھے = فقہ راہم یکے بہا بہ باز گشتی از قواعد ہر

کہ ؟ جواب ایسا صادرہ صلیا ہر :

$$F(s) = f(s) + Ms ; \text{قرہ می رسم}$$

$$M = \sup_{s \in [a, b]} |f'(s)|$$

$$F'(s) = f'(s) + M \geq -M + M = 0$$

یعنی تابع  $F$  بی‌تابع صعود است.

حال معادله زیر را در نظر بگیریم:

$$u_t - \Delta u + M \cdot u = F(u)$$

فرض کنیم  $u^0 = u$  و معادله خطی زیر را در نظر بگیریم:

$$\begin{cases} u_t - \Delta u^{(1)} + M u^{(1)} = F(u^{(0)}) \\ u^{(1)} = 0 \\ u^{(1)}(x, 0) = g(x) \end{cases}$$

چون  $u^{(1)}$  با  $u^{(0)}$  یک معادله خطی است بنابراین جواب این

معادله  $u^{(1)}$  و  $u^{(0)}$  دارد

$$u^{(1)} \in C(\bar{D}_T) \cap C^1(D_T)$$

(معادله کتبی:  $u^{(1)} \geq u^{(0)}$ )

$$\omega^{(1)} = u^{(1)} - u^{(0)}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \omega^{(1)}_t - \Delta \omega^{(1)} + \mu \omega^{(1)} \geq F(u^{(0)}) - F(u^{(0)}) = 0 \\ \omega^{(1)} \geq 0 \\ \omega^{(1)}(x, 0) \geq 0 \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} S_T \\ \bar{D} \end{array}$$

$$\Rightarrow \omega^{(1)} \geq 0 \rightarrow u^{(1)} \geq u^{(0)}$$

$$\alpha \leq u^{(0)} \leq u^{(1)} \leq \bar{u}$$

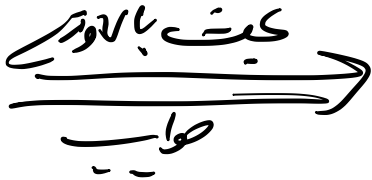
حال فرض کنیم  $u^{(1)}$  جواب یکبار  $\omega$  را در نظر بگیریم

$$\left\{ \begin{array}{l} u^{(1)}_t - \Delta u^{(1)} + M u^{(1)} = F(u^{(1)}) \\ u^{(1)} = 0 \\ u^{(1)}(x, 0) = g(x) \end{array} \right.$$

$$u^{(1)} \leq u^{(2)} \quad : \text{ (b) }$$

$$w^{(1)} = u^{(1)} - u^{(2)}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} w^{(1)} \\ t - \Delta w^{(1)} + \mu v^{(1)} \geq F(u^{(1)}) - F(u^{(0)}) \\ w^{(1)} \geq 0 \\ w^{(1)}(x, 0) \geq 0 \end{array} \right.$$

كيف بالحدود  


$$w^{(1)} \geq 0 \rightarrow u^{(1)} \geq u^{(2)}$$

let :

$$\left\{ \begin{array}{l} u^{(k)} + \Delta u^{(k)} + M u^{(k)} = F(u^{(k-1)}) \\ u^{(k)} = 0 \quad \text{on } \Gamma_T \\ u^{(k)}(x, 0) = g(x) \quad \text{on } \bar{\Omega} \end{array} \right.$$

با این شرایط بحث طریقی در میان می توانیم ترتیب دهیم

$$a \leq u^{(0)} \leq u^{(1)} \leq u^{(2)} \leq \dots \leq u^{(k)} \leq \dots \leq \bar{u} \leq b$$

$\{a^k\}$  یک دنباله معمار و کراته است.

← وجود دارد یک  $k$  که  $a^k$  و  $a$  مقتران است.

که با استفاده از مباحث جانب و غیرمعمول می توان نشان

داد که این حد نری منفرجه شود به انگیزه  $a$  حل مداره

(\*) است.  $\square$



$$\underline{u}(x) \leq u(x,t) \leq \bar{u}(x)$$

↓  
مستقل از زمان

↓  
مستقل از زمان

تَرِین (?)  $\rightarrow$   $u(x,t)$  را در  $t=0$  مویزداست

نه واقعاً جوابی که برای است (global)

Fisher eq.:

ضریب مشتق

نرخ سریت

$t > 0$

$$\omega_\tau = D_{yy} \omega + a \omega \left(1 - \frac{\omega}{N}\right) \quad \bullet \quad y < L,$$

$$\omega(y, 0) = g(y) \quad \bullet \quad 0 < y < 1$$

$$\omega(0, \tau) = \omega(L, \tau) = 0 \quad \bullet \quad \tau > 0$$

$$a = \frac{y}{L}, \quad t = a \tau$$

$$D \rightarrow \frac{m^r}{s}$$

$$t = \frac{D \tau}{L^r}$$

پارامترهای بی بعدی

سازگی

$$u(x, t) = \frac{1}{N} w(Lx, \frac{L^r t}{D})$$

جایگزینی متغیرها  $\rightarrow u_t = u_{xx} + \lambda u(1-u)$

$$\lambda = \frac{aL^r}{D}$$

Fisher eq.

$$\begin{cases} u_t = u_{xx} + \lambda u(1-u) \\ u = 0 \\ u(x, 0) = g(x) \end{cases}$$

$$\text{If } 0 \leq g(x) \leq 1, \quad \bar{u} = 1, \quad \underline{u} = 0$$

بنا بر قهحیه پهل

$$0 \leq u(x, t) \leq 1$$



∴  $\mathbb{N}$

$$(*) \begin{cases} u_t - \Delta u = f(u) & D_T & f \in C^1(\mathbb{R}) \\ u = 0 \text{ یا } \partial_n u = 0 & S_T & \\ u(x, 0) = g(x) & \bar{\Omega} & g \in C \end{cases}$$

تعریف:  $v_S(x)$  را حالت پایدار معادله بالا  
 است که معادله

$$(**) \begin{cases} \Delta v + f(v) = 0 \\ v = 0 \text{ یا } \partial_n v = 0 \end{cases}$$

$$\boxed{u(x, t) \xrightarrow[t \rightarrow \infty]{S} v_S(x)}$$

تعریف:  $v_s$  یا پایداری کوئی اثر کارم  $\epsilon > 0$  موجود ہے  
 $\delta < 0$  ہے طوری کہ اگر  $u$  جواب کرانہ معادله (x)

$$|g(x) - v_s(x)| < \delta \quad \forall x \in \Omega$$

در این صورت

$$|u(x, t) - v_s(x)| < \epsilon$$

یعنی او اثر

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \sup |u(x, t) - v_s(x)| = 0 \rightarrow$$

یا پایداری نمی

و در غیر این صورت  $v$  را تا  $v_s$  کاهش بدهیم.

---

فکر می‌کنیم :  $w(x, t) = u(x, t) - v_s(x)$

$$w_t = \Delta w + [f(u) - f(v_s)]$$

$$w(x, 0) = g(x) - v_s(x)$$

$$w = 0 \quad \& \quad \partial_n w = 0$$

$$f(u(x,t)) - f(v_S(x)) = f'(v_S(x)) \omega + R(x,t)$$

$$\checkmark \quad \omega_f - \Delta \omega = \overbrace{f'(v_S)}^{\text{کراس انڈر}} \omega$$

(x) v) ... کی

$$\omega(x,t) = U(x)Z(ct)$$

$$U(x)Z'(ct) = \Delta U(x)Z(ct) = f'(v_S) U(x)Z(ct)$$



$$\frac{\Delta U(x) + f(v_D) U(x)}{U(x)} = \frac{Z'(t)}{Z(t)} = \mu$$

نِسْبَة
نِسْبَة

$$\Delta U(x) + f(v_D) U(x) = \mu U(x) \quad \text{in } \Omega$$

(★)

نِسْبَة

If  $f'(v_s(x)) \neq 0$

Theorem: Let  $v_s$  be a solution of (\*\*)

then:

(i) There exists a sequence --

$$\dots \mu_{k+1} < \mu_k < \dots < \mu_2 < \mu_1$$

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \mu_k = -\infty$$

(ii)  $\varphi_1 \geq 0$  in  $\Omega$



eigenfunction  $\mu_1$

قصه: وفورته  $v_s(x)$  جواب معادله (۳۳) باشد:

رابطه  $\mu_1 < 0$  باشد در این صورت  $v_s =$  مفهوم می

پایدار می باشد

اعداد مثبت  $\rho$  و  $\alpha$  و عدد  $\epsilon$  را به طوری که

$$|g(x) - v_s(x)| < \rho \quad \forall x \in \bar{\Omega}$$

آنگاه

$$|u(x,t) - v_s(x)| \leq \rho e^{-\alpha t} \quad \forall x \in \bar{\Omega}, t > 0$$

(ii) اگر  $\mu > 0$  باشد، در این صورت  $v$  ناپایدار

است یعنی اعداد مثبت  $\mu$  و  $\alpha$  و  $\sigma$  را در رابطه  $\mu > \sigma \sqrt{\alpha}$  قرار دهیم

$$g(x) - v_s(x) > \mu(1-\sigma) \varphi_1(x)$$

آنگاه

$$u(x,t) - v_s(x) \geq \mu(1-\sigma e^{-\alpha t}) \varphi_1(x)$$

PDE

۹۹،۳،۷ جلد سوم

اثبات قضیه :

(i) قرار می دهیم :

$$w(x,t) = v_s(x) + \rho e^{-\alpha t} \phi_1(x)$$

ادعا می کنیم که  $w(x,t)$  یک جواب برابر مسئله (\*) می باشد

$$\Delta \phi_1 + f'(v_s) \phi_1 = \mu_1 \phi_1 \quad \leftarrow \text{داریم}$$







$$\mu_1 < 0 \rightarrow -\mu_1 > 0$$

رابطه  $\alpha < 0$

$$-\alpha - \mu_1 > 0$$

در م. اندازه کافی کوچک باشد در این صورت داریم:

$$f \in C^1 \rightarrow -\alpha - \mu_1 + f'(v_s) > f'(v_s + \eta)$$

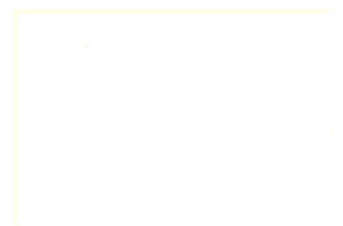
همان تعریف نوشتن را  $f'$  است.

با بازتوسیه کاره  $\underline{w}$  داریم :

$$w_t - \Delta w = f(w)$$

$$+ \underbrace{[-\alpha - \mu_1 + f'(v_s) - f'(v_s + \eta)]}_{> 0} p e^{-\alpha t} \underbrace{p_1}_{> 0}$$

$$\geq f(w)$$



بنا بر فرض قبلیه داریم:

$$\underbrace{v_D(x) + p f_1(x)}_{w(x,0)} \geq u(x,1) = g(x)$$

شرط همبستگی:  $w = 0 \quad \vee \quad \frac{\partial w}{\partial h} = 0 \quad \text{on } S_T$

بنا بر این  $w(x,t)$  یک تابع جواب بار  $(x,t)$  می باشد

$$u(x, t) \leq v_s(x) + p e^{-\alpha t} p_1(x)$$

و۔ طور ص۔ صی توان سن داد کے تابع

$$Z(x, t) = v_s(x) - p e^{-\alpha t} p_1(x)$$

یک زیر صواب مند است و با این تابع

$$v_s(x) - p e^{-\alpha t} p_1(x) \leq u(x, t) \leq v_s(x) + p e^{-\alpha t} p_1(x)$$

اجت = (یا) :

کافی است  $\rho$  (س)  $\rho$

$$w(x, t) = v_s(x) + \rho(1 - \sigma^{-\alpha t}) \rho(x)$$

یا زیر جواب  $\rho(x)$  .....  
□

: u, v : Fisher u

$$\begin{cases} u_t - d u_{xx} = \lambda u(1-u) \\ u(x,0) = g(x) \\ u(0) = u(1) = 0 \end{cases} \quad 0 \leq g(x) \leq 1$$

$$f(u) = \lambda u(1-u)$$

$$\begin{cases} -v_{xx} = \lambda v(1-v) \\ v(0) = v(1) = 0 \end{cases}$$

steady state  
problem

$$f'(v_5) = \lambda$$

فرض کنید  $v_5 = 0$

معادله دیفرانسیل:  $U''(x) + f'(v_5(x)) U(x) = \mu U(x)$

$$\begin{cases} U''(x) = (\mu - \lambda) U(x) \\ U(0) = U(1) = 0 \end{cases}$$

$$\mu - \lambda = -k^r \pi^r, \quad k \geq 1$$

$$\boxed{\mu_1 = \lambda - \pi^r}$$

گزاره: اگر  $\lambda < \pi^2$  باشد در این صورت  $v_s = 0$  یا پایدار  
 می‌باشد و اگر  $\lambda > \pi^2$  باشد  $v_s = 0$  یا ناپایدار  
 است.

گزاره: اگر  $\lambda < \pi^2$  باشد در این صورت  $v_s = 0$   
 حالت پایدار و steady state است.

$$v'' + \lambda f(v) = 0 \quad \times \sin \pi n$$

$$\int_0^1 v'' \sin \pi n = - \int_0^1 \lambda f(v) \sin \pi n dx$$



$$\int_0^l v'' \sin \pi n x dx = - \int_0^l \pi^2 v \sin \pi n x dx$$

$$(\lambda - \pi^2) \int_0^l v \sin \pi n x dx = \int_0^l \lambda v \sin \pi n x dx$$

مفهوم سولوشن :  $\lambda = \frac{aL^2}{D} < \pi^2 \rightarrow \underline{v=0}$

$$u(x,t) \rightarrow v_s = 0 \Rightarrow \underline{u \text{ انقراض}}$$

حالت  $\lambda > \pi^2$  :

$$\begin{cases} v'' + \lambda f(v) = 0 & 0 < x < 1 \\ v(0) = v(1) = 0 \end{cases}$$

بنا بر قه ۲.۵ این معادله در شرایط جواب مثبت  
می باشد (روی  $(0,1)$ ) .

قه : اثر  $\lambda > \pi^2$  باشد و در جواب مثبت معادله

به حالت Steady state در این صورت در پایداری جوابی

است .

اثبات: تباہی قضیہ کے متعلق اے کے کردار میں یہ نتیجہ حاصل ہے

$$\mu_1 < 0$$

$$\int_0^1 [v_s''(x) + \lambda f(v_s(x))] \varphi_1(x) dx = 0 \quad (1)$$

$$\int_0^1 [\varphi_1''(x) + \lambda f'(v_s(x)) \varphi_1(x)] v_s(x) dx \quad (2)$$

$$= \mu_1 \int_0^1 \varphi_1 v_s dx$$

(1) - (5)  $\rightarrow$

$$\int_0^1 [v_s''(x) \varphi_1 - v_s \varphi_1''] dx$$

$$+ \int_0^1 [f(v_s) - f'(v_s) v_s] \varphi_1(x) dx$$

$$= -m \int_0^1 v_s \varphi_1 dx$$

$$\int_0^1 (v_s''(x) \varphi_1 - v_s \varphi_1'') dx = 0$$

$\hat{v}_s$

$$\lambda \int_0^1 (f(v_s) - f'(v_s) v_s) p_1 dx$$

$$= -M_1 \int_0^1 v_s p_1 dx$$

$$\Rightarrow M_1 < 0$$

$$\lambda > \pi^r, v_s > 0, p_1 > 0$$

$$f(v_s) - f'(v_s) v_s = v_s - v_s^r - (1 - \rho v_s) v_s$$

$$= v_s^T > 0$$

شرط تنوع برابر با شرط Fisher :

$$\begin{cases} u_{xx} - u_{xx} = \lambda u(1-u) \\ u(x=0) = g(x) \\ u'(0) = u'(1) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} v_{xx} = \lambda v(1-v) \\ v'(0) = v'(1) = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \text{Constant s.s} \\ v_s = 0, v_s = 1 \\ \text{not constant s.s} \\ \text{sign changed.} \end{cases}$$

$$v_s = 0 \rightarrow f'(v_s) = 1$$

$$\begin{cases} u''(x) = (\mu - \lambda) u(x) \\ u'(1) = u'(0) = 0 \end{cases} \quad (\text{e.v.p.})$$

$$\mu - \lambda = -k^r \pi^r, \quad k \geq 0$$

$\mu_1 = \lambda > 0 \rightarrow v_s$  is unstable

$$v_s = 1 \rightarrow f'(v_s) = -1$$

$$U''(x) - \lambda U = \mu U$$

...

$$\rightarrow \mu + \lambda = -k^2 < 0, \quad k > 0.$$

$$\mu_1 = -\lambda < 0 \rightarrow v_s = 1 \quad \text{stable}$$

☺☺



قصة: اثر  $v_s$  جواب غیرتبدلیت معادله steady state  
 یعنی در این صورت  $v_s$  ناپایدار است.

$$\varphi_1'' + \lambda f'(v_s(x)) \varphi_1 = \mu_1 \varphi_1(x)$$

$$(v')'' + \lambda f'(v') v' = 0 \quad \bullet \quad (x < 1)$$

$$\int_0^1 [(v')'' + \lambda f'(v') v'] \varphi_1'(x) dx = 0 \quad (1)$$

$$\int_0^1 [\varphi_1'' + \lambda f'(v_s) \varphi_1] v' dx = \mu_1 \int_0^1 \varphi_1 v' dx \quad (2)$$

(1) - (2)



$$\int_0^1 (\varphi_1'' v' - (v'')' \varphi_1) dx = M_1 \int_0^1 \rho_1 v' dx$$



جزء



$$\int_0^1 (\varphi_1'' v' - (v'')' \varphi_1) dx$$

$$= -v''(1) \varphi_1(1) + v''(0) \varphi_1(0)$$



$$\mu_1 \int_0^1 \varphi_1 v' dx = -v''(1) \underbrace{\varphi_1(1)}_{>0} + v''(0) \underbrace{\varphi_1(0)}_{>0}$$

حالت اول:  $v$  معوار باشد:

$$\underbrace{v' > 0}, \quad \begin{matrix} v''(0) > 0 \\ v''(1) < 0 \end{matrix}$$

$$\rightarrow \mu_1 > 0$$

۷ تیزوں با سیمو: حالت دوم

$$v' \leq 0, v''(0) < 0, v''(1) \geq 0$$

$$\rightarrow \mu_1 > 0$$



صفت دوم :  $v$  is oscillating

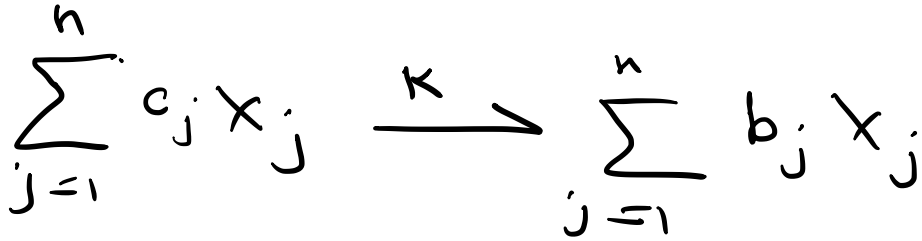
$\exists a, b : (a, b) \subseteq (0, 1)$

$$v'(a) = 0, v'(b) = 0$$

$$v''(a) \geq 0, v''(b) \leq 0$$

$$v' \geq 0 \text{ in } (a, b)$$

صفت اول  $(\mu_1 > 0)$  و صفت دوم



$$n = m$$

$$X_1 = H_2$$

$$X_2 = O_2$$

$$X_m = H_2O$$

$$c_1 = 2, c_2 = 1, c_m = 0$$

$$b_1 = 0, b_2 = 0, b_m = 2$$

$c_i$  و  $b_i$  ماد  $\leftarrow$  قرایب استوکیومتریک  
 stoichiometric coeff.

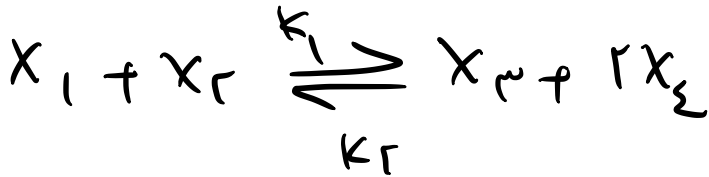
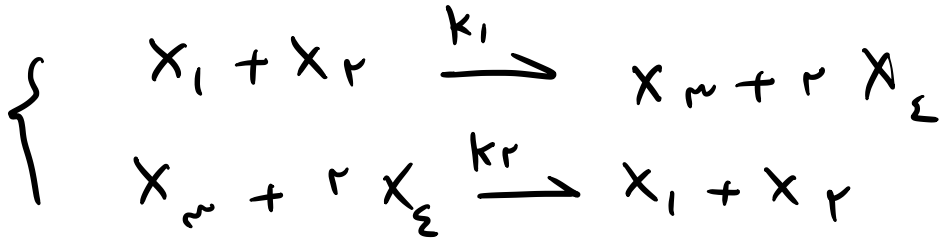
$$A X \xrightarrow{K} B X$$

$$X = [x_1 \ x_r \ x_r]^T = [H_r \ 0_r \ H_{r0}]^T$$

$$A = [a_1 \ a_r \ a_r] = [r \ 1 \ 0]$$

$$B = [b_1 \ b_r \ b_r] = [0 \ 0 \ r]$$

دانش فارغ‌التحصیلان:





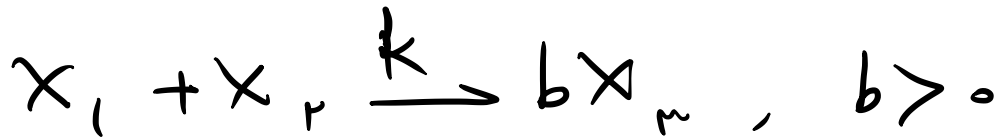
$x_i = [X_i] \rightarrow$  غلظت مولی  $X_i$

$$\frac{\text{mol}}{L} \quad \perp \quad \frac{\text{mol}}{m^3}$$

Mass action law : قانون اثر هم

یک واکنش استهاری : واکنش که تمامی فرایم استوکیومتر واکنش دهته ما آن یک باشد.

Mass action law : این قانون بیان می کند که برابر یک واکنش استهاری سرعت واکنش متناسب با غلظت ما واکنش دهته هائی باشد.



$$x_i = [X_i]$$

$$\frac{dx_1}{dt} = -k x_1 x_r$$

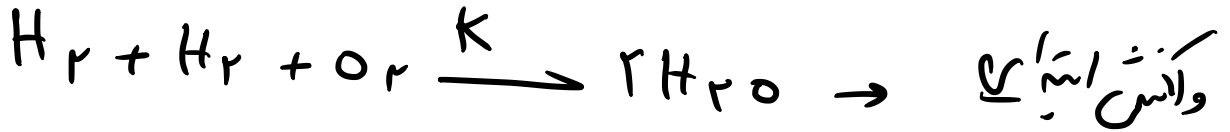
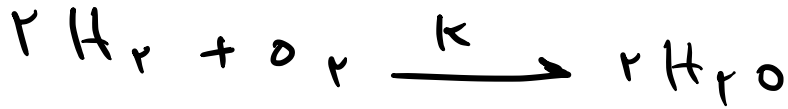
$$x_1(0) = x_{01}$$

$$\frac{dx_r}{dt} = -k x_1 x_r$$

$$x_r(0) = x_{0r}$$

$$\frac{dx_m}{dt} = +bk x_1 x_r$$

$$x_m(0) = x_{0m}$$



$$\frac{d[H_r]}{dt} = -rK[H_r]^r[o_r]$$

$$\frac{d[o_r]}{dt} = -K[H_r]^r[o_r]$$

$$\frac{d[H_r o]}{dt} = +rK[H_r]^r[o_r]$$



$$a = [A], \quad b = [B]$$

$$\frac{da}{dt} = -kab, \quad \frac{db}{dt} = kab$$

$$a(0) = a_0, \quad b(0) = b_0$$

$$\frac{d(a+b)}{dt} = \frac{da}{dt} + \frac{db}{dt} = 0$$

$$\longrightarrow (a+b)(t) = a_0 + b_0$$

$$a(t) + b(t) = a_0 + b_0$$

$$\underline{a(t) = a_0 + b_0 - b(t)}$$

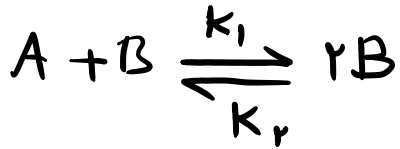
$$\frac{db}{dt} = +k (a_0 + b_0 - b(t)) b(t)$$

$$\frac{db}{k(a_0 + b_0 - b)b} = dt$$

$$\int \frac{db}{k(a_0 + b_0 - b)b} = \int dt \rightarrow \dots$$

Logistic Reaction:

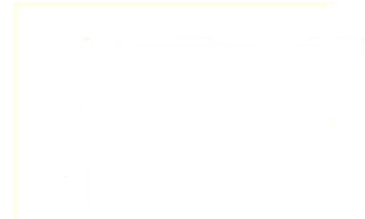
---



$$\frac{db}{dt} = k_f a b - k_r b^\gamma = k_f a b \left(1 - \frac{k_r}{k_f a} b^{\gamma-1}\right)$$

Systems:

$$\begin{cases} \frac{du}{dt} = f(u, v) \\ \frac{dv}{dt} = g(u, v) \end{cases}$$





$g_u > 0, f_v < 0 \rightarrow \underline{u}$  is an activator  
of  $\underline{v}$  and  $\underline{v}$  is an  
inhibitor of  $\underline{u}$

$g_u < 0, f_v > 0 \Rightarrow \underline{u}$  is an inhibitor  
of  $\underline{v}$  and  $\underline{v}$  is an  
activator of  $\underline{u}$

$$\begin{cases} f(u, v) = 0 \\ g(u, v) = 0 \end{cases}$$

Steady state

$u = u_0, v = v_0 \Rightarrow$  steady state

Solutions.

$$J(u_0, v_0) = \begin{pmatrix} f_u(u_0, v_0) & f_v(u_0, v_0) \\ g_u(u_0, v_0) & g_v(u_0, v_0) \end{pmatrix}$$

$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f \\ g \end{pmatrix}$

$\lambda_1, \lambda_2 \rightarrow$  جڑوں کے معیار درجہ  
ماتریس کے کولمبائی بائیس

$$\text{Tr}(J) = \lambda_1 + \lambda_2, |J| = f_{ugv} - f_{vgu} = \lambda_1 \lambda_2$$

نیز اگر  $\left\{ \begin{array}{l} \text{Tr}(J(u_0, v_0)) < 0 \\ |J(u_0, v_0)| > 0 \end{array} \right. \Rightarrow \text{stable}$

$\left\{ \begin{array}{l} \text{Tr}(J(u_0, v_0)) > 0 \\ |J(u_0, v_0)| < 0 \end{array} \right. \rightarrow \text{unstable}$

$\left\{ \begin{array}{l} \text{Tr}(J(u_0, v_0)) > 0 \\ |J(u_0, v_0)| < 0 \end{array} \right. \rightarrow \text{unstable}$

$$\frac{du}{dt} = \frac{a}{b+v} - cu = f(u, v)$$

$$\frac{dv}{dt} = du - ev = g(u, v)$$

$$g_u = d > 0$$

$$f_v = \frac{-a}{(b+v)^2} < 0$$

$$\left\{ \begin{array}{l} f(u_0, v_0) = 0 \\ g(u_0, v_0) = 0 \end{array} \right.$$

$$J(u_0, v_0) = \dots$$

# Turing instability :

$$\left\{ \begin{array}{l} A_\tau = D_A \Delta A + F(A, B) \\ B_\tau = D_B \Delta B + G(A, B) \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} A_\tau = F(A, B) \\ B_\tau = G(A, B) \end{array} \right.$$

$$\rightarrow \begin{array}{l} A \xrightarrow{t \rightarrow \infty} A_0 \\ B \xrightarrow{t \rightarrow \infty} B_0 \end{array}$$

$$F(A, B) = k_1 - k_r A + k_p A^r B$$

$$G(A, B) = k_{r1} - k_{r2} A^r B$$

$$\begin{cases} a_c = F_A(A_0, B_0) (a - A_0) + F_B(A_0, B_0) (b - B_0) \\ b_c = G_A(A_0, B_0) (a - A_0) + G_B(A_0, B_0) (b - B_0) \end{cases}$$

$$\boxed{D_A \neq D_B}$$

with dimensionless:

$$\begin{cases} u_t = \Delta u + \gamma(a - u + u^r v) \\ v_t = d \Delta v + \gamma(b - u^r v) \end{cases}$$

$$\begin{cases} u_t = \Delta u + f(u, v) \\ v_t = d \Delta v + g(u, v) \end{cases}$$

$$\nabla u \cdot \vec{n} = 0$$

$$\nabla v \cdot \vec{n} = 0$$

with  $\boxed{f_v > 0, g_u < 0}$

$$w = \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}, F(w) = \begin{pmatrix} f(u,v) \\ g(u,v) \end{pmatrix}, D = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & d \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow w_t = D \Delta w + \gamma F(w)$$

$$w_t = \gamma F(w)$$

Steady state  $w_0 = \begin{pmatrix} u_0 \\ v_0 \end{pmatrix}$

$$z = w - w_0 \xrightarrow{\text{linearize}} z_t = \gamma A z$$

$$A = \begin{pmatrix} f_u & f_v \\ g_u & g_v \end{pmatrix}_{w_0}$$



Assume that  $w_0$  asymptotically stable:

$$\text{Tr} J(u_0, v_0) < 0, \quad \det(J(u_0, v_0)) > 0$$

$$f_u + g_v < 0, \quad f_u g_v - f_v g_u > 0$$

$(u_0, v_0)$  نقطه

$$\boxed{z_t = D \Delta z + \delta A z} \quad \text{خطی سازی در } z_0$$

سوال : تحت چه شرایطی نقطه  $z=0$  از معادله بالا  
ناپایدار می شود ؟

$$\Delta W_{mn} + \mu_{mn} W_{mn} = 0 \quad R$$

$$\nabla W_{mn} \cdot n = 0 \quad \partial R$$

$W_{mn}$  تابع و  $\vec{e}_n$   
 $\mu_{mn}$  مقادیر و  $\vec{e}_n$

$$M_{mn} = \alpha^r \left( \frac{n^r}{p^r} + \frac{m^r}{q^r} \right), \quad m, n = 0, 1, 2, \dots$$

$$W_{mn}(x, y) = c \cos \frac{n\pi x}{p} \cos \frac{m\pi y}{q}, \quad c = \begin{pmatrix} c_1 \\ c_r \end{pmatrix}$$

$$z \text{ جواب } \Rightarrow z(x, y, t) = e^{\lambda t} W_{mn}(x, y)$$

بجایگزینی  
در معادله

$$\lambda W_{mn}(x, y) = \nabla \nabla W_{mn} + \Delta W_{mn}$$

$$\Delta W_{mn} = -\mu_{mn} W_{mn}$$

جواب 1

$$(\lambda I - \gamma A + D^{\mu_{mn}}) W_{mn} = 0$$

(مصفوفة) المصفوفة غير متساوية

$$|\lambda I - \gamma A + D^{\mu_{mn}}| = 0$$

$$\lambda^r + \lambda [M_{mn} (1+d) - \gamma \text{tr}(A)] + h(\mu_{mn}) = 0 \quad *$$

$$h(\mu_{mn}) = d\mu_{mn}^r - \gamma (d f_u + g_v) \mu_{mn} + \gamma^r |A|$$

$$\lambda := \lambda(\mu_{mn})$$

?  $\rightarrow \operatorname{Re} \lambda_{mn} > 0$  for some  $m, n$

---

$$\mu_{mn} (1+d) - \gamma \operatorname{tr}(A) < 0 \xrightarrow{\quad} \operatorname{tr}(A) < 0$$

$\downarrow$

منتهی است.

$$h(\mu_{mn}) < 0 \quad \checkmark$$

$h(\mu_{mn}) < 0$  یعنی  $\mu_{mn}$  حقیقی و مثبت است

$$\underbrace{\underbrace{d f + g}_0 > 0}$$

یعنی  $\mu_{mn} > 0$

$$\left. \begin{array}{l} f_u + g_v = \text{tr}(A) < 0 \\ d f_u + g_v > 0 \end{array} \right\} \longrightarrow d \neq 1, f_u g_v < 0$$

$$d = \frac{D_B}{D_A} \longrightarrow \underline{D_B \neq D_A}$$

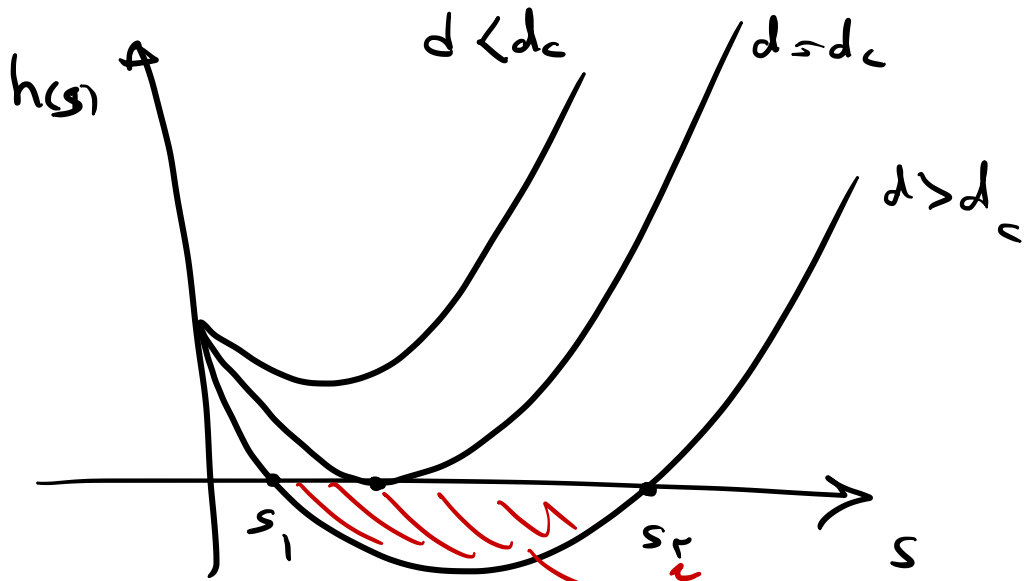
برای آنکه  $h(\mu_{mn}) < 0$  باشد یعنی  
 $h(\mu_{mn})$  مثبت باشد  $n, m, \mu_{mn}$  باید مثبت شود

$$s \longrightarrow h(s) = ds^r - \gamma(df_u + g_v)s + \gamma^r |A|$$

$$s_{\min} = \frac{\gamma(df_u + g_v)}{rd}$$

$$\Rightarrow h_{\min} = h(s_{\min}) = \gamma^r \left[ |A| - \frac{(df_u + g_v)^r}{\epsilon d} \right]$$

$$\boxed{|A| < \frac{(df_u + g_v)^r}{\epsilon d}}$$



$$(d f_u + g_v)^T = \lambda d |A|$$

$$\underline{s_l < s_{min} < s_r}$$

$$d^T f_u + r(r f_v g_u - f_u g_v) d + g_v^T s = e$$



بن شرایط لازم را به دست آوریم:

$$\textcircled{1} f_u + g_v < 0$$

$$\textcircled{2} df_u + g_v > 0$$

$$\textcircled{3} f_u g_v - f_v g_u > 0$$

$$\textcircled{4} (df_u + g_v)^2 - \varepsilon d(f_u g_v - f_v g_u) > 0$$



