

آنالیز عددی

جلسه چهارم

حل معادلات غیر خطی



مشکل عمده روش نیوتن:

- برای محاسبه هر عضو دنباله باید $f(x_n)$ و $f'(x_n)$ را در هر مرحله محاسبه کرد. در روشهای جایگزین تقریبی از مشتق به جای $f'(x_n)$ جایگزین می کنیم.

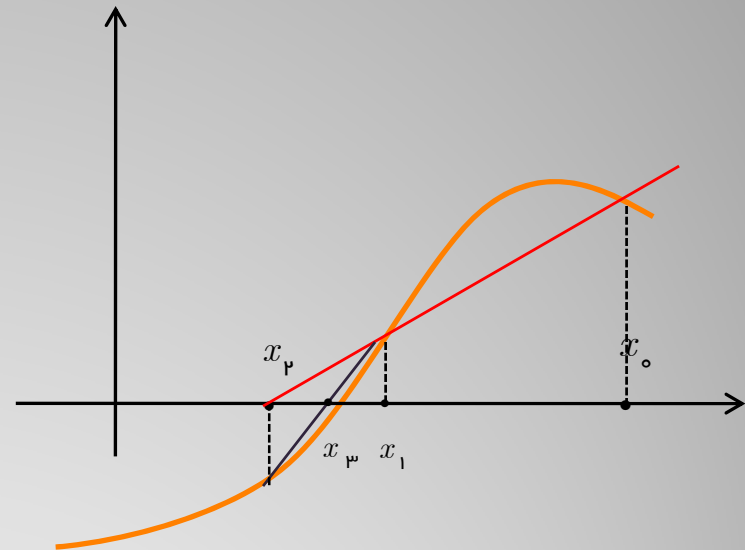
راه حل اول: (روش استفنسن) همگرا از مرتبه ۲

$$f'(x_n) \approx \frac{f(x_n + f(x_n)) - f(x_n)}{f(x_n)}$$

$$x_{n+1} = x_n - \frac{[f(x_n)]^2}{f(x_n + f(x_n)) - f(x_n)}$$

راه حل دوم: روش خط قاطع (وتری) - Secant

$$f'(x_n) \approx \frac{f(x_n) - f(x_{n-1})}{x_n - x_{n-1}}$$
$$x_{n+1} = \frac{x_{n-1}f(x_n) - x_n f(x_{n-1})}{f(x_n) - f(x_{n-1})}$$



قضیه: اگر تابع f'' پیوسته و α یک ریشه ساده باشد، $(f'(\alpha) \neq 0)$ آنگاه اگر

نقاط آغازین x_0, x_1 به اندازه کافی نزدیک به α باشد، دنباله تولید شده در

روش وتری به α همگرا از مرتبه حداقل عدد طلایی $\frac{1+\sqrt{5}}{2}$ است.

اثبات:

$$e_n = x_n - \alpha$$

$$e_{n+1} = e_n - \frac{f(x_n)}{\frac{f(x_n) - f(x_{n-1})}{x_n - x_{n-1}}} = e_n - \frac{f(x_n)}{f'(y_n)}$$

$$f(x_n) = e_n f'(\alpha) + O(e_n^2)$$

$$= e_n - \frac{e_n f'(\alpha) + O(e_n^2)}{f'(y_n)} = e_n \frac{f'(y_n) - f'(\alpha) + O(e_n)}{f'(y_n)}$$

$$= e_n \frac{(y_n - \alpha) f''(z_n) + O(e_n)}{f'(y_n)}$$

$$|y_n - \alpha| \leq \max\{|e_n|, |e_{n-1}|\} \leq |e_n| + |e_{n-1}|$$

$$\Rightarrow |e_{n+1}| \leq |e_n| (|e_n| + |e_{n-1}|) M$$

اگر $|e_0|, |e_1| < \delta$ و $2M\delta < 1$ آنگاه $|e_n| < \delta$ برای هر n و بنابراین $|e_{n+1}| < 2M\delta |e_n|$

$$\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} |e_n| = 0$$

مثال: ریشه $f(x) = \cos x - xe^x$ در بازه $(0, 1)$ تا چهار رقم اعشار

n	x_n	$f(x_n)$
0	0	1
1	1	-2.17798
2	0.31466	0.51987
3	0.44673	0.20354
4	0.53171	-0.04293
5	0.51690	0.00259
6	0.51775	0.00003
7	0.51776	0

روشهای تکراری

تولید دنباله به صورت بازگشتی $x_{n+1} = F(x_n)$

اگر این دنباله به α همگرا باشد، آنگاه $\alpha = F(\alpha)$

یعنی α نقطه ثابت است.

نگاشت انقباضی

نگاشت F انقباضی است اگر ثابت $0 < \lambda < 1$ وجود داشته باشد که

$$|F(x) - F(y)| < \lambda |x - y|$$

محک مناسب برای نگاشت انقباضی

$$|F'(x)| < 1$$

قضیه نقطه ثابت باناخ

اگر I یک زیر مجموعه بسته از اعداد حقیقی باشد و $F : I \rightarrow I$ یک نگاشت انقباضی باشد، آنگاه F یک نقطه ثابت منحصر به فرد دارد. به علاوه این نقطه ثابت حد دنباله زیر برای هر نقطه آغازین x_0 است.

$$x_{n+1} = F(x_n)$$

مثال: دنباله بازگشتی زیر همگرا است.

$$x_0 = -15$$

$$x_{n+1} = 3 - \frac{1}{2}|x_n|$$

$$F(x) = 3 - \frac{1}{2}|x|$$

$$|F(x) - F(y)| \leq \frac{1}{2}|x - y|$$

مثال: جواب معادله $۲ \tan x = x + ۱$ در بازه $(۰, \frac{\pi}{۲})$ به دست آورد.

• اگر معادله را به صورت $f(x) = ۲ \tan x - ۱ = x$ در نظر بگیریم،

تابع f انقباضی نیست. زیرا $f'(x) = ۱ + \tan^۲ x > ۱$

• اما اگر $g(x) = \tan^{-1}(\frac{x+1}{۲}) = x$ تابع g بازه $(۰, \frac{\pi}{۲})$ را به خودش

تصویر می کند و در این بازه انقباضی است. $g'(x) = \frac{۲}{۴ + (x+1)²} < \frac{۲}{۵}$

n	۰	۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷	۸	۹
x_n	۱	۰.۷۸۵۴	۰.۷۲۸۸	۰.۷۱۲۸	۰.۷۰۸۲	۰.۷۰۶۹	۰.۷۰۶۵	۰.۷۰۶۴	۰.۷۰۶۳	۰.۷۰۶۳

تحليل خطأ

$$e_n = x_n - \alpha$$

$$e_{n+1} = F(x_n) - F(\alpha) = F'(y_n)e_n$$

اگر $F'(\alpha) \neq 0$

$$\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{e_{n+1}}{e_n} = F'(\alpha)$$

اگر $F^{(m)}(\alpha) \neq 0, F'(\alpha) = \dots = F^{(m-1)}(\alpha) = 0$

$$e_{n+1} = F(x_n) - F(\alpha) = F(\alpha + e_n) - F(\alpha)$$

$$= e_n F'(\alpha) + \frac{1}{2} e_n^2 F''(\alpha) + \dots + \frac{1}{(m-1)!} e_n^{m-1} F^{(m-1)}(\alpha) + \frac{1}{m!} e_n^m F^{(m)}(z_n)$$

$$= \frac{1}{m!} e_n^m F^{(m)}(z_n)$$

$$\Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{e_{n+1}}{e_n^m} = \frac{1}{m!} F^{(m)}(\alpha)$$

مثال: همگرایی روش نیوتن

$$F(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

$$F(\alpha) = \alpha, f(\alpha) = 0$$

$$F'(x) = \frac{f(x)f''(x)}{|f'(x)|^2} \Rightarrow F'(\alpha) = 0 \Rightarrow \text{همگرایی حداقل از مرتبه ۲}$$

$$F''(\alpha) = \frac{f''(\alpha)}{f'(\alpha)}$$

مثال: با کدامیک از توابع زیر با روش تکراری نقطه ثابت سریعتر می توان به $\sqrt{2}$ میل کرد؟

$$g_1(x) = \frac{x+2}{x+1}, \quad g_2(x) = \frac{1}{2}\left(x + \frac{2}{x}\right)$$

$$g_1'(\sqrt{2}) \neq 0 \Rightarrow \text{همگرایی خطی}$$

$$g_2'(\sqrt{2}) = 0 \Rightarrow \text{همگرایی از مرتبه حداقل ۲}$$

k	۰	۱	۲	۳	۴	۵	۶
$g_1(x_k)$	۱.۵	۱.۴	۱.۴۱۶۷	۱.۴۱۳۸	۱.۴۱۴۳	۱.۴۱۴۲	۱.۴۱۴۲
$g_2(x_k)$	۱.۵	۱.۴۱۶۷	۱.۴۱۴۲	۱.۴۱۴۲			

چگونه سرعت همگرایی را افزایش دهیم: $f(\alpha) = 0$

❖ اگر $f'(\alpha)$ معلوم و مخالف صفر باشد

$$f(x) = 0 \Leftrightarrow f(x) + \lambda x = \lambda x$$

$$g(x) = \frac{f(x) + \lambda x}{\lambda} \Rightarrow g'(x) = \frac{f'(x) + \lambda}{\lambda}$$

اگر $\lambda = -f'(\alpha)$ همگرایی حداقل از مرتبه ۲ خواهد بود.

❖ اگر $f'(\alpha)$ معلوم نباشد

$$f(x) = 0 \Leftrightarrow x - f(x)\phi(x) = x$$

$$G(x) = x - f(x)\phi(x) \Rightarrow G'(x) = 1 - f'(x)\phi(x) - f(x)\phi'(x)$$

$$G'(\alpha) = 0 \Rightarrow 1 - f'(\alpha)\phi(\alpha) = 0$$

اگر $\phi(x) = \frac{1}{f'(x)}$ همان روش نیوتن است و همگرایی حداقل از مرتبه ۲.

بنابراین روش نیوتن یکی از بهینه ترین روشها برای ریشه یابی است.

دستگاه معادلات غیر خطی

$$\begin{cases} f_1(x, y) = 0 \\ f_p(x, y) = 0 \end{cases}$$

تقریب اولیه جواب، (x_0, y_0) تقریب بعدی $(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y)$

$$\begin{cases} 0 = f_1(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) = f_1(x_0, y_0) + \Delta x \partial_x f_1 + \Delta y \partial_y f_1 \\ 0 = f_p(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) = f_p(x_0, y_0) + \Delta x \partial_x f_p + \Delta y \partial_y f_p \end{cases}$$

$$J = \begin{bmatrix} \partial_x f_1 & \partial_y f_1 \\ \partial_x f_p & \partial_y f_p \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} \Delta x \\ \Delta y \end{bmatrix} = -J^{-1} \begin{bmatrix} f_1(x_0, y_0) \\ f_p(x_0, y_0) \end{bmatrix}$$

$$X_{m+1} = X_m - F'(X_m)^{-1} F(X_m)$$

مثال

$$\begin{cases} xy = z^2 + 1 \\ xyz + y^2 = x^2 + 2 \\ e^x + z = e^y + 3 \end{cases} \Rightarrow F(x, y, z) = \begin{bmatrix} xy - z^2 - 1 \\ xyz + y^2 - x^2 - 2 \\ e^x + z - e^y - 3 \end{bmatrix}$$

$$F'(x, y, z) = \begin{bmatrix} y & x & -2z \\ yz - 2x & xz + 2y & xy \\ e^x & -e^y & 1 \end{bmatrix}$$

n	o	1	2	3	4	5
x_n	1	1.755	1.850	1.778	1.777	1.777
y_n	1	1.536	1.421	1.424	1.424	1.424
z_n	1	1.146	1.288	1.238	1.237	1.237

پیچیدگی محاسبه

محاسبه ریشه چند جمله‌ای:

$$p(z) = a_n z^n + \dots + a_1 z + a_0$$

برای کاهش پیچیدگی محاسبه در روش نیوتن نحوه محاسبه

مقادیر $p(x_n)$ و $p'(x_n)$ در هر مرحله بسیار موثر است.

الگوریتم هورنر

ایده اصلی تجزیه حول نقطه z_0

$$p(z) = (z - z_0)(b_{n-1}z^{n-1} + \dots + b_0) + p(z_0) \Rightarrow$$

$$b_{n-1} = a_n, b_{n-2} = a_{n-1} + z_0 b_{n-1}, \dots, b_0 = a_1 + z_0 b_1, p(z_0) = a_0 + z_0 b_0$$

$$\begin{array}{rcccccc}
 & a_n & a_{n-1} & \cdots & a_1 & a_0 \\
 + & & z_0 b_{n-1} & \cdots & z_0 b_1 & z_0 b_0 \\
 \hline
 & b_{n-1} & b_{n-2} & \cdots & b_0 & p(z_0)
 \end{array}$$

$$p(3) = ?$$

$$p(z) = z^4 - 4z^3 + 7z^2 - 5z - 2 \quad \text{مثال:}$$

$$\begin{array}{r} 1 \quad -4 \quad 7 \quad -5 \quad -2 \\ \quad 3 \quad -3 \quad 12 \quad 21 \\ \hline 1 \quad -1 \quad 4 \quad 7 \quad 19 \end{array}$$

الگوریتم هورنر (محاسبه $p'(z_0)$)

$$p(z) = (z - z_0)q(z) + p(z_0) \Rightarrow p'(z_0) = q(z_0)$$

$$q(z) = b_{n-1}z^{n-1} + \dots + b_0$$

a_n	a_{n-1}	\dots	a_r	a_1	a_0
	$z_0 b_{n-1}$	\dots	$z_0 b_r$	$z_0 b_1$	$z_0 b_0$
b_{n-1}	b_{n-r}	\dots	b_1	b_0	$p(z_0)$
	$z_0 c_{n-r}$	\dots	$z_0 c_1$	$z_0 c_0$	
c_{n-r}	c_{n-r-1}	\dots	c_0	$q(z_0)$	

روش بیرستو (Bairstow):

ریشه‌های مختلط یک چندجمله‌ای با ضرایب حقیقی را پیدا می‌کند

(روش نیوتن برای چندجمله‌ای مختلط همگرا است. همچنین به

ریشه مختلط یک چندجمله‌ای حقیقی همگرا است)

اگر w یک ریشه مختلط چندجمله‌ای $p(z)$ باشد، \bar{w} نیز ریشه است

و چندجمله‌ای بر عبارت زیر بخشپذیر است که u, v مقادیر حقیقی

هستند. $(z - w)(z - \bar{w}) = z^2 - uz - v, \quad u = w + \bar{w}, \quad v = -|w|^2$

$p(z)$ را بر $z^r - uz - v$ تقسیم می‌کنیم، باید باقیمانده برابر صفر باشد.

$$p(z) = (z^r - uz - v)q(z) + b_1(z - u) + b_0$$

اگر $q(z) = b_n z^{n-r} + \dots + b_{r+1}z + b_r$ و $p(z) = a_n z^n + \dots + a_1 z + a_0$

آنگاه

$$\begin{cases} a_k = b_k - ub_{k+1} - vb_{k+2} & 0 \leq k \leq n - r \\ a_{n-1} = b_{n-1} - ub_n \\ a_n = b_n \end{cases}$$

در این صورت ضرایب $b_1(u, v), b_0(u, v)$ به صورت تابعی از u, v در می آید و برای پیدا کردن ریشه دستگاه معادلات زیر را به

$$\begin{cases} b_0(u, v) = 0 \\ b_1(u, v) = 0 \end{cases} \quad \text{روش نیوتن حل می کنیم.}$$

برای این منظور باید مشتقات جزئی $\frac{\partial b_0}{\partial u}, \frac{\partial b_0}{\partial v}, \frac{\partial b_1}{\partial u}, \frac{\partial b_1}{\partial v}$ را محاسبه کنیم.

$$c_k = \frac{\partial b_k}{\partial u}, d_k = \frac{\partial b_{k-1}}{\partial v}$$

$$\begin{cases} a_n = b_n & \Rightarrow c_n = d_{n+1} = 0 \\ a_{n-1} = b_{n-1} - ub_n & \Rightarrow c_{n-1} = b_n, d_n = 0 \\ a_k = b_k - ub_{k+1} - vb_{k+2} & 0 \leq k \leq n-2 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} 0 = c_k - b_{k+1} - uc_{k+1} - vc_{k+2} \\ 0 = d_{k+1} - ud_{k+2} - b_{k+2} - vd_{k+3} \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} c_k = b_{k+1} + uc_{k+1} + vc_{k+2} \\ d_k = b_{k+1} + ud_{k+1} + vd_{k+2} \end{cases} \Rightarrow \begin{array}{l} \text{هر دو یک دنباله را تولید} \\ \text{می کنند، } c_k = d_k \end{array}$$

u, v تقریب اولیه جواب

$$\begin{cases} b_0(u, v) = 0 \\ b_1(u, v) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} b_0(u, v) + \frac{\partial b_0}{\partial u} \Delta u + \frac{\partial b_0}{\partial v} \Delta v = 0 \\ b_1(u, v) + \frac{\partial b_1}{\partial u} \Delta u + \frac{\partial b_1}{\partial v} \Delta v = 0 \end{cases}$$

$$J = \begin{bmatrix} \frac{\partial b_0}{\partial u} & \frac{\partial b_0}{\partial v} \\ \frac{\partial b_1}{\partial u} & \frac{\partial b_1}{\partial v} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_0 & c_1 \\ c_1 & c_2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \Delta u \\ \Delta v \end{bmatrix} = -J^{-1} \begin{bmatrix} b_0 \\ b_1 \end{bmatrix}$$